

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第5837152号
(P5837152)

(45) 発行日 平成27年12月24日(2015.12.24)

(24) 登録日 平成27年11月13日(2015.11.13)

(51) Int.Cl.	F I
A 6 1 B 17/24 (2006.01)	A 6 1 B 17/24
A 6 1 M 25/10 (2013.01)	A 6 1 M 25/00 4 1 O D
A 6 1 M 25/09 (2006.01)	A 6 1 M 25/00 4 5 O B
A 6 1 B 1/00 (2006.01)	A 6 1 B 1/00 3 3 4 D

請求項の数 9 (全 42 頁)

(21) 出願番号	特願2014-147174 (P2014-147174)	(73) 特許権者	506353574
(22) 出願日	平成26年7月17日(2014.7.17)		アクラレント インコーポレイテッド
(62) 分割の表示	特願2011-527942 (P2011-527942) の分割		アメリカ合衆国 94025 カリフォル ニア州 メンロー パーク オブライアン ドライブ 1525-ビー
原出願日	平成21年9月16日(2009.9.16)	(74) 代理人	100088605
(65) 公開番号	特開2015-37540 (P2015-37540A)		弁理士 加藤 公延
(43) 公開日	平成27年2月26日(2015.2.26)	(74) 代理人	100130384
審査請求日	平成26年7月17日(2014.7.17)		弁理士 大島 孝文
(31) 優先権主張番号	12/561,147	(72) 発明者	ジェンキンス・トーマス
(32) 優先日	平成21年9月16日(2009.9.16)		アメリカ合衆国、94610 カリフォル ニア州、オークランド、ミラ・ピスタ・ア ベニュー 571
(33) 優先権主張国	米国 (US)		
(31) 優先権主張番号	61/098,157		
(32) 優先日	平成20年9月18日(2008.9.18)		
(33) 優先権主張国	米国 (US)		

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 耳、鼻、及び咽喉の疾患を治療するための方法及び装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

被験体である人間又は動物の副鼻腔口にアクセスするための装置であって、
ハンドルと、

前記ハンドルと結合する近位端を有し、遠位端まで延びる細長いシャフトであって、前記近位端から前記遠位端までの少なくとも途中まで延びる長手軸方向ルーメン、を有する、細長いシャフトと、

前記シャフトルーメンの少なくとも一部分を通して配置されるガイドワイヤと、

非拡張形状と拡張形状とを有する拡張器であって、前記拡張器の少なくとも一部分が、前記ガイドワイヤの上で、かつ、前記シャフトルーメン内に、配置される、拡張器と、

前記ハンドル又は前記細長いシャフトの少なくとも一方と連結し、前記ガイドワイヤ又は前記拡張器の少なくとも一方と結合して、前記シャフトの前記ルーメンを通して副鼻腔口内の少なくとも途中まで前記ガイドワイヤ又は前記拡張器の前記少なくとも一方を前進させるように構成された、装置前進部材であって、前記細長いシャフトに対して前記ガイドワイヤ及び/又は前記拡張器を回転させることができる、装置前進部材と、を備え、

前記装置前進部材が、前記拡張器と連結して、前記ルーメンを通して前記副鼻腔口内の少なくとも途中まで前記拡張器を前進させるように構成される、装置。

【請求項 2】

前記装置前進部材が、前記ガイドワイヤと連結して、前記ルーメンを通し、前記副鼻腔口を通して前記ガイドワイヤを前進させるように構成される、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 3】

前記装置前進部材が、摺動部材を含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 4】

前記装置前進部材が、
前記装置を保持して前進させるように構成された 2 個のローラーと、
前記ローラーを動かすために前記 2 個のローラーと結合された作動装置と、を含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 5】

内視鏡を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 6】

前記内視鏡に取り付けられる第 1 のクリップと、
前記細長いシャフトに取り付けられる第 2 のクリップと、
前記第 1 のクリップと第 2 のクリップとを連結するための連結部材と、を更に備える、請求項 5 に記載の装置。

【請求項 7】

一体に結合された前記内視鏡及び細長いシャフトが、前記被験体の鼻の鼻孔内に入る寸法に設定される、請求項 5 に記載の装置。

【請求項 8】

前記内視鏡と結合された内視鏡クリーナーを更に備え、前記内視鏡クリーナーが、
前記内視鏡の少なくとも一部の上に配置されるシースと、
前記シースを洗浄流体源と連結させるために前記シースと結合されたチューブと、を備える、請求項 5 に記載の装置。

【請求項 9】

前記内視鏡が剛性の回動プリズム内視鏡を含む、請求項 5 に記載の装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

(関連出願の相互参照)

本願は、米国特許出願番号 11 / 193, 020 (出願日 2005 年 7 月 29 日) の一部継続出願であり、左記は米国特許出願番号 10 / 829, 917 (出願日 2004 年 4 月 21 日)、米国特許出願番号 10 / 944, 270 (出願日 2004 年 9 月 17 日)、米国特許出願番号 11 / 116, 118 (出願日 2005 年 4 月 26 日)、及び米国特許出願番号 11 / 150, 847 (出願日 2005 年 6 月 10 日) の一部継続出願であり、当該出願のそれぞれは参照により本明細書に明示的に組み込まれる。本願は 2008 年 9 月 18 日に出願された米国仮特許出願第 61 / 098, 157 号に基づく利益を主張するものであり、その内容は参照により本願に援用される。

【0002】

(発明の分野)

本発明は、広くは医療装置及び方法に関する。より詳細には、本発明は、副鼻腔の開口部にアクセスし、拡張するための装置及び方法に関する。

【背景技術】

【0003】

機能的内視鏡下副鼻腔手術 (FESS) は現在、慢性副鼻腔炎の治療に最も一般的に用いられている手術である。一般的な FESS 手術では、鼻孔に 1 つ以上の外科器具とともに内視鏡を挿入する。次いで外科器具を用いて組織及び / 又は骨の切除、焼灼、吸引などを行う。多くの FESS 手術では、少なくとも 1 つの副鼻腔の自然孔 (例、開口部) を外科的に拡張して洞腔からの排水を改善する。内視鏡は直接的な直線的視野を与えるものであるため、執刀医が視認できるのは通常、手術野内のすべての解剖学的構造ではなく、その一部である。内視鏡による視認下、執刀医は病変又は肥厚した組織や骨を切除し、鼻腔の小孔を拡大して正常な鼻腔の排水を回復させることができる。FESS 手術は副鼻腔炎

10

20

30

40

50

の治療、並びに鼻からの腫瘍、ポリープ、及び他の異常増殖組織の除去に効果を発揮するものである。

【 0 0 0 4 】

従来の F E S S 手術において使用される外科器具としては、アプリータ、のみ、キュレット、骨膜起子、ピンセット、丸のみ、フック、メス、鋸、マレット、モーセライザ、持針器、骨刀、孔探索器 (ostium seeker)、プローブ、穿孔器、バックバイター (backbiter)、やすり、開創器、骨鉗子、はさみ、スネア、検鏡、吸引力ニューレ、及びトロカールなどがあった。こうした器具の大半は実質上、剛直な設計のものである。

【 0 0 0 5 】

内視鏡により手術野を適切に視認し、かつ / 又は剛直な器具を挿入及び使用する目的で、従来の F E S S 手術の多くでは正常な解剖学的構造の外科的除去及び改変を行っていた。例えば、多くの従来の F E S S 手術では、手術の初めに全鉤切除 (例、鉤状突起の切除) を行って上顎洞開口部及び / 又は篩骨胞の視認及びアクセスを確保し、これに続く剛直な手術器具の挿入を可能とする。実際、多くの従来の F E S S 手術では、鉤状突起が残存していると上顎洞開口部及び篩骨胞の内視鏡による視認を妨げるばかりでなく、これに続く利用可能な剛直な器具を用いた深部構造の切除の妨げともなっていた。

【 0 0 0 6 】

より最近では、正常な解剖学的構造の除去又は改変を最小にとどめるか又は行わない F E S S 手術及び他の E N T 手術を行うことを可能とする新たな装置、システム、及び方法が考案されている。こうした新しい方法としては、これらに限定されるものではないが、Balloon Sinuplasty (商標) 器具を用いた鉤温存手術、並びにカテテル、非剛直性器具及び高度なイメージング技術 (Accclarent, Inc., Menlo Park, California) を用いた鉤温存篩骨洞手術が挙げられる。これらの新規な装置、システム及び方法の例は、本願に援用する発明の名称が「Devices, Systems and Methods for Diagnosing and Treating Sinusitis and Other Disorders of the Ears, Nose and/or Throat」である米国特許出願第 10 / 8 2 9 , 9 1 7 号、発明の名称が「Apparatus and Methods for Dilating and Modifying Ostia of Paranasal Sinuses and Other Intranasal or Paranasal Structures」である米国特許出願第 10 / 9 4 4 , 2 7 0 号、発明の名称が「Methods and Devices for Performing Procedures Within the Ear, Nose, Throat and Paranasal Sinuses」である米国特許出願第 11 / 1 1 6 , 1 1 8 号 (出願日 2 0 0 5 年 4 月 2 6 日)、及び、発明の名称が「Devices, Systems And Methods Useable For Treating Sinusitis」である米国特許出願第 11 / 1 5 0 , 8 4 7 号 (出願日 2 0 0 5 年 6 月 1 0 日) に述べられている。

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 7 】

Balloon Sinuplasty (商標) システムは、副鼻腔治療に大幅な進歩をもたらしたが、当該システム及び当該システムを用いるための方法の更なる開発及び改良が継続的に求められている。例えば、医師、特に当該システムの初心者である医師にとって現在のシステムより使用しやすいシステムを有することが望ましい。このような簡易化されたシステムは、1 人のユーザーによって使用及び操作されることが可能であり、少なくとも一部の例では、補助者を必要としないことが可能であることが理想的である。このようなシステムは、ユーザーにとって便利なやり方で簡単に梱包されるのが更に理想的である。これらの目的のうちの少なくとも一部のものは、本発明によって達成される。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 0 8 】

本明細書に開示される種々の実施形態は、副鼻腔の開口部にアクセスし、これを拡張するための器具、システム、及び方法を提供する。一般に、種々の実施形態のそれぞれは、2つ以上の外科器具又は器具の特性を組み合わせ、片手で保持することができる1つの装置（又はシステム）とし、したがってユーザーのもう一方の手を完全に自由にするのを及び／又は処置を実施し易くするのを助ける。例えば、一実施形態において、ガイド及びバルーンカテーテルは、ハンドルを介して一体に連結されることができる。いくつかの実施形態において、ガイドワイヤ及び／又は内視鏡もまた、バルーンカテーテル及び／又はハンドルと結合されてもよい。これら種々の実施形態の種々の装置及び方法は、別々に用いられてもよく、又は任意の可能な及び所望の相互の組み合わせの形で用いられてもよい。

10

【 0 0 0 9 】

一実施形態によると、被験体である人間又は動物の副鼻腔口を拡張するための装置は、ハンドルと、ハンドルと結合する近位端を有し、遠位端まで延びる細長いシャフトと、を備える。シャフトは、ルーメンと、近位端と遠位端との間の長さの少なくとも一部分に沿ってルーメンからシャフトの外側表面まで延びる長手軸方向開口部と、を備える。この実施形態は、シャフトルーメンの少なくとも一部分を通して配置されるガイドワイヤと、非拡張形状と拡張形状とを有する拡張器であって、拡張器の少なくとも一部分が、ガイドワイヤの上で、シャフトルーメン内に、配置される、拡張器と、を含む。摺動部材もまた、シャフトに対してガイドワイヤ及び／又は拡張器を前進させるために、シャフトの長手軸方向開口部を介してガイドワイヤ又は拡張器と結合する。一実施形態において、摺動部は、ガイドワイヤ及び／又は拡張器を回転させるために、細長いシャフトに対して軸方向回転することが可能である。また、特定の実施形態において、装置は、被験体の副鼻腔に孔を開けるための、シャフトの遠位端と結合する穿孔部材を更に備え、シャフトの遠位端は孔を介して挿入可能である。

20

【 0 0 1 0 】

別の実施形態では、装置は、細長いシャフトに取り付けられた流体リザーバを備え、流体リザーバが拡張器と流体連通する。流体リザーバと結合するトリガ又は作動ハンドルを更に備えていてもよく、トリガを作動させて、流体リザーバの中の流体に拡張器を拡張形状まで膨張させる。

30

【 0 0 1 1 】

被験体である人間又は動物の副鼻腔口にアクセスするための装置の別の実施形態によると、装置は、ハンドルと、ハンドルと結合する近位端を有し、遠位端まで延びる細長いシャフトと、を含む。細長いシャフトは、近位端から遠位端までの少なくとも途中まで延びる長手軸方向ルーメンを含む。ハンドル又は細長いシャフトと結合し、一方の装置と結合して、シャフトのルーメンを通して副鼻腔口内の少なくとも途中まで一方の装置を前進させるように構成された、装置前進部材が更に存在する。特定の実施形態では、ガイドワイヤは細長いシャフトルーメンの少なくとも一部分を通して延び、装置前進部材は、ガイドワイヤと連結して、ルーメンを通り副鼻腔口を介してガイドワイヤを前進させるように構成される。一実施形態では、バルーン拡張カテーテルは、シャフトルーメンの少なくとも一部分を通して延び、装置前進部材は、バルーン拡張カテーテルと連結して、ルーメンを通り副鼻腔口内の少なくとも途中までバルーン拡張カテーテルを前進させるように構成される。

40

【 0 0 1 2 】

被験体である人間又は動物の耳、鼻又は咽喉内の解剖学的構造を拡張するためのシステムの一実施形態は、内視鏡と、内視鏡と着脱自在に結合する細長いチューブ状ガイドと、を含む。内視鏡又は細長いチューブ状ガイドを片手で把持するために、内視鏡の少なくとも一方と結合するハンドルもまた存在する。一実施形態において、拡張器は、細長いチューブ状ガイド内に摺動可能に配置され、拡張器は、細長いチューブ状ガイドを通過するための非拡張形状と、解剖学的構造を拡張するための拡張形状と、を有する。特定の実施形

50

態において、第1のクリップは内視鏡に取り付けられ、第2のクリップは細長いチューブ状ガイドに取り付けられる。第1のクリップと第2のクリップとを連結するための連結部材もまた含まれる。

【0013】

一実施形態において、一体に連結された、内視鏡及び細長いチューブ状ガイドは、被験体の副鼻腔内に穿刺された孔に入る寸法に設定される。この実施形態では、システムは、孔を形成するのを目的として、内視鏡又は細長いチューブ状ガイドの少なくとも一方と結合する穿孔部材が更に含まれる。

【0014】

システムは、拡張器の少なくとも一部を通して延びるガイドワイヤルーメンを通して配置されるガイドワイヤを更に備えていてもよく、一実施形態では、ガイドワイヤをガイドに対して前進させるために細長いチューブ状ガイドと結合するガイドワイヤ前進部材が更に含まれてもよい。更に別の実施形態において、システムは、内視鏡と結合する内視鏡クリーナーを含む。内視鏡クリーナーは、内視鏡の少なくとも一部の上に配置されるシースと、シースを洗浄流体源と連結させるためにシースと結合するチューブと、を含む。

【0015】

被験体である人間又は動物の副鼻腔内の開口部を拡張するための方法の一実施形態において、該方法は、細長いチューブ状の、少なくとも部分的に剛性のガイドを片手で保持することを含み、バルーン拡張カテーテルは、ガイドのルーメン内に常駐し、ハンドルを通して延びる。また、該方法は、ガイドの遠位端を、被験体である人間又は動物の副鼻腔内の開口部に近い位置まで前進させることを含み、前進中、バルーンカテーテルはガイドのルーメン内に常駐する。所定位置に達すると、該方法は、バルーン拡張カテーテルのバルーンを副鼻腔開口部内に位置決めするために、バルーン拡張カテーテルをガイドを通して前進させることを更に含む。次に、開口部を拡張するために、バルーン拡張カテーテルのバルーンを膨張させる。一実施形態において、該方法は、ハンドル及びカテーテルと結合された前進部材を前進させることによって、バルーン拡張カテーテルを前進させることを含んでもよい。また、特定の実施形態において、該方法は、ガイドワイヤを、ガイドの遠位端を通り、開口部を介して副鼻腔内に前進させることを含んでもよく、ガイドを被験体内に前進させる間、ガイドワイヤはバルーンカテーテルのルーメン内に常駐し、バルーンカテーテルは、ガイドの遠位端を通してガイドワイヤの上を前進させられる。

【0016】

一実施形態において、該方法は、ガイドワイヤの遠位端から光を放出する工程と、バルーン拡張カテーテルを前進させる前にガイドワイヤの遠位端が副鼻腔内に位置付けられたことを確認するために、放出された光を被験体の外部から見る工程と、を更に含む。

【0017】

別の実施形態において、ガイドは、被験体の頭の犬歯窩内の開口部を介して上顎洞の中に、又は上顎洞の壁の開口部を介して前進させられ、該方法は、穿孔ツールを使用して犬歯窩開口部又は上顎洞壁開口部を形成する工程も更に含む。

【0018】

更に別の実施形態において、該方法は、ハンドルで内視鏡を保持することを含み、内視鏡及びガイドはハンドルと結合され、内視鏡及びガイドは被験体内に前進させられる。別の実施形態において、内視鏡、ガイド及びバルーンカテーテルは、被験体内に一緒に前進させられる。更に、ガイドの遠位端又はバルーンカテーテルのバルーンは、内視鏡を使用して見ることができる。

【0019】

これら及びその他の態様及び実施形態は、添付図面を参照して以下により詳細に記載される。

【図面の簡単な説明】

【0020】

【図1】本発明に従って副鼻腔炎を治療する処置を受ける人間の被験者の斜視図。

【図 2 A】耳、鼻及び咽喉内の小孔又は副鼻腔及びその他の解剖学的通路を拡張するために使用可能な拡張装置の平面図。

【図 2 B】図 2 A の装置の側面図。

【図 2 C】図 2 A ~ 図 2 B の拡張装置を使用するための方法における工程を示す。

【図 2 D】図 2 A ~ 図 2 B の拡張装置を使用するための方法における工程を示す。

【図 2 E】耳、鼻及び咽喉内の副鼻腔の開口部及びその他の解剖学的通路を拡張するために使用可能な別の拡張装置の側面図。

【図 2 F】拡張バルーンを膨張させて耳、鼻及び咽喉内の副鼻腔の開口部及びその他の解剖学的通路を拡張するために、圧縮膨張流体を使用する、別の拡張装置の側面図。

【図 2 G】図 2 F に示される装置の弁装置の概略図。

10

【図 2 H】図 2 A ~ 図 2 B の装置の一部分を通る部分断面図。

【図 3 A】バルーンカテーテルに取付けられた握り式膨張装置の斜視図。

【図 3 B】握り式膨張器を有するバルーン拡張装置の斜視図。

【図 4 A】ガイドカテーテルに取り付けられた内視鏡を含む、一体化システムの斜視図。

【図 4 B】ガイドカテーテルと連結している内視鏡を含む一体化システムの別の実施形態の斜視図。

【図 5 A】耳、鼻及び咽喉内の小孔又は副鼻腔及びその他の解剖学的通路を拡張するために使用可能な外科用ハンドツールの斜視図。

【図 5 B】図 5 A に示される外科用ハンドツールの断面図。

【図 6 A】外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

20

【図 6 B】図 6 A に示される外科用ハンドツールの断面図。

【図 7】カテーテル及びガイドワイヤを回転することができる外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

【図 8 A】外科用ハンドツールの更に別の実施形態の斜視図。

【図 8 B】図 8 A に示される外科用ハンドツールの断面図。

【図 9 A】流体リザーバを含む外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

【図 9 B】図 9 A に示される外科用ハンドツールの断面図。

【図 9 C】図 9 A 及び図 9 B に示される外科用ハンドツール用の流体送達システムの別の実施形態の概略図。

【図 9 D】図 9 A 及び図 9 B に示される外科用ハンドツール用の流体送達システムの別の実施形態の概略図。

30

【図 9 E】図 9 A 及び図 9 B に示される外科用ハンドツール用の流体送達システムの別の実施形態の概略図。

【図 10 A】レールによって支持されている外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

【図 10 B】外科用ハンドツールの近位端の斜視図。

【図 10 C】手のひら支えを含んでいる外科用ハンドツールの更に別の実施形態の斜視図。

【図 10 D】ガイドアタッチメントを含んでいる外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

40

【図 10 E】ガイドアタッチメントを含んでいる外科用ハンドツールの別の実施形態の斜視図。

【図 11】流体送達を目的として外科用ハンドツールの本体に装着されたシリンジを有する、外科用ハンドツールの斜視図。

【図 12 A】側面切り欠き部を有する灌注カテーテルの斜視図。

【図 12 B】図 12 A で示される線 12 B - 12 B で切断した断面図。

【図 13】側面切り欠き部と単ルーメンとを有する灌注カテーテルの側面図。

【図 14 A】側面切り欠き部を有するバルーン灌注カテーテルの側面図。

【図 14 B】側面切り欠き部を有するバルーン灌注カテーテルの側面図。

【図 15 A】バルーンカテーテルの横窓を介して挿入された灌注シリンジの側面図。

50

【図 1 5 B】図 1 5 A に示される灌注シリンジの遠位端の側面図。

【図 1 6】ガイドカテーテル及びバルーンカテーテルを片手で保持することを含む、副鼻腔疾患を治療するための方法のフローチャート。

【図 1 7】副鼻腔の開口部の拡張と組み合わせて解剖学的構造又は病理学的構造を除去又は改変することにより副鼻腔疾患を治療するために用いることができる方法のフローチャート。

【図 1 8】洞腔の吸引及び / 又は灌注と組み合わせて副鼻腔の開口部を拡張させることにより副鼻腔疾患を治療するために用いることができる方法のフローチャート。

【図 1 9】瘢痕組織又は癒着組織中に孔通路を形成し、拡張器を孔通路中に挿入し、孔通路を拡張させることにより、望ましくない瘢痕組織又は癒着組織が形成された病態を治療するために用いることができる方法のフローチャート。

【図 2 0】副鼻腔内に新たな開口部を形成することと組み合わせて副鼻腔の生来の開口部を拡張させることにより副鼻腔疾患を治療するために用いることができる方法のフローチャート。

【発明を実施するための形態】

【 0 0 2 1 】

以下の詳細な説明、添付図面、及び上記に記載した図面の簡単な説明は、必ずしもすべてではないが本発明の実施例又は実施形態の一部を説明することを目的とするものである。この詳細な説明及び添付図面は、主として例示的な目的のために提供され、特許請求の範囲に記載される発明の範囲を限定すると解釈されるべきではない。本説明では B a l l o o n S i n u p l a s t y (商 標) 副鼻腔処置について時折言及しているが、本発明の多くの実施形態は、任意のその他の副鼻腔処置を実施する際に用いられてもよい。

【 0 0 2 2 】

本明細書に開示される装置は、種々の処置を実施するために単独で又は種々に組み合わされて使用されることができ、かかる処置としては、副鼻腔内及び / 又は副鼻腔の開口部内の種々の処置が挙げられるが、これらには限定されない。特に指定のない限り、本明細書で使用する時、用語「副鼻腔の開口部」は、副鼻腔又は含気洞の任意の開口部を含むものであり、かかる開口部としては、生来の小孔、生来の管、外科的に修正された生来の小孔、外科的に形成された開口部、開洞術による開口部、オスチオトミー (ostiotomy) による開口部、パーホール、ドリル穴、孔通路、篩骨切開術による開口部、開窓、及びその他の生来の又は人造の通路等が挙げられるが、これらには限定されない。

【 0 0 2 3 】

図 1 は、一実施例に従って副鼻腔炎を治療するための B a l l o o n S i n u p l a s t y (商 標) 処置を受ける人間被験者を示す。人間被験者は、任意の支持装置 1 0 0 を通して導入された 1 つ以上の診断、治療又はアクセス用の装置の作用を受ける。多くの場合、本発明の副鼻腔処置はいかなる支持装置 1 0 0 を使用せずに実施されるが、支持装置 1 0 0 は、例えば、医師の診療所の処置室、又は補助者のいないその他の環境において処置を実施する際に便利であり得る。本発明の処置で実施することができる治療用装置の一例は、副鼻腔の開口部又は他の鼻内解剖学的構造の開口部を拡張させるために用いられるバルーンカテーテルである。かかる処置で実施することができるアクセス装置の一例は、副鼻腔の生来の小孔、又は副鼻腔に通じる生来の若しくは人工の通路若しくは路にアクセスするために用いられるガイドワイヤである。図 1 に示される実施形態では、支持装置 1 0 0 は、手術台に載る 3 本以上の脚部によって安定化される支持部材を有する。1 つ以上の追跡用又は操縦用視覚化装置を用いて、1 つ以上の診断、治療又はアクセス用装置を解剖学的構造を介して追跡又は操縦することができる。図 1 に示す実施形態では、C 字形アーム式 X 線透視装置 1 0 2 が、処置の間、解剖学的領域の X 線透視視覚化を提供する。1 つ以上の機能モジュールを備える計器コンソール 1 0 4 を設けることもできる。計器コンソール 1 0 4 は、コンソール制御手段、例えばフットペダルコントローラ、リモートコントローラ等で制御されることができる。計器コンソール 1 0 4 には、オペレータが手術領域内で計器コンソールの位置を変化させることができる車輪が取り付けられてもよい。計

器コンソール 104 は、機能モジュールを有していてもよく、かかる機能モジュールとしては、以下のものが挙げられるがこれらには限定されない。

1. 制御された量の真空を吸引装置に送達するための吸引ポンプ、
2. 生理食塩水又は他の好適な灌注媒体を送達するための灌注ポンプ、
3. 動力をドリル又はその他の電気装置に供給する電力モジュール、
4. 器具、薬剤等を貯蔵するための貯蔵モジュール、
5. 高周波、レーザ、超音波又は他の治療エネルギーを外科装置に提供するエネルギー送り出しモジュール、
6. 種々の診断又は治療処置中に用いられる装置に連結される又はこれと相互作用する X 線透視装置、MRI、CT、ビデオ、内視鏡 106 若しくはカメラ又は他の撮像モジュール、
7. 種々のモジュール、例えば内視鏡モジュール、X 線透視装置又は他のデータ若しくは撮像モジュールからのデータを表示するためのディスプレイモジュール、例えば LCD、CRT 又はホログラフィックスクリーン、
8. オペレータが 1 つ以上の機能モジュールの 1 つ以上のパラメータを制御することができるようにする遠隔制御モジュール、及び
9. 1 つ以上の機能モジュール等の 1 つ以上の作動設定値を記憶することができるプログラム可能マイクロプロセッサ。

【0024】

図 1 に示される実施形態では、計器コンソール 104 は内視鏡 106 に連結されている。内視鏡 106 は、1 つ以上の導入装置 108、例えばガイドカテーテルを通して解剖学的構造内に導入されてもよい。医師は、1 つ以上の診断、治療又はアクセス用装置を解剖学的構造内に導入するための外外科的操縦用視覚化装置を含む、手持ち型導入器 110 を用いることができる。導入器 110 に設けることができる外科的操縦用視覚化装置の例としては、反射受動素子、発光ダイオード、エネルギー（例えば、光エネルギー、高周波エネルギー等）の伝送器又は受信器を備える操縦用視覚化装置、上述した操縦用視覚化装置のうちの 2 つ以上の組み合わせ等が挙げられるが、これらには限定されない。

【0025】

上記の説明から明らかであるように、Balloon Sinuplasty（商標）処置は、多くの異なる手術器具（又は「ツール」）を使用するものである。例えば、医師は、典型的には、内視鏡、誘導装置、ガイドワイヤ、バルーンカテーテル、バルーンカテーテルを膨張させるための膨張装置、及び処置の少なくとも一部を観察するための C 字形アーム式 X 線透視装置を使用する。場合によっては、点灯するガイドワイヤ（例えば、Accclarent, Inc. からの Relieva Luma（商標）Sinus Illumination Guidewire）を使用してもよく、その場合、光源は、処置の少なくとも一部の間にガイドワイヤに取り付けられる。任意に、処置はまた、副鼻腔から粘液を除去するために、例えば灌注カテーテル（例えば、Accclarent, Inc. からの Relieva Vortex（商標）Sinus Irrigation Catheter など）を使用する、1 つ以上の副鼻腔の灌注（生理食塩水又は他の流体を使用した洗浄）を含んでもよい。更に、一部の処置では、複数の誘導装置を使用して異なる副鼻腔に到達してもよく、各誘導装置は異なる角度及び／又は寸法を有する。異なるバルーンカテーテルを使用することも可能であり、いくつかのバルーンの直径は寸法の違う副鼻腔開口部によって異なる。更に、別の場合には他の器具を使用してもよく、それらのいくつかは、例えば、Accclarent, Inc. のウェブサイト（www.accclarent.com）に記載されている。したがって、場合によっては、処置を簡単にするために、医師が複数の器具を片手で把持できるようにするために、ないしは別の方法で Balloon Sinuplasty（商標）処置（これに限定されない）などの副鼻腔手術を容易にする又は向上させるために、2 つ以上の器具、機構等を結合させる、ないしは別の方法で組み合わせることが望ましくあり得る。

【0026】

図 2 A 及び図 2 B を参照すると、バルーンカテーテルを含む外科用ハンドツール 200 の一実施形態が、平面図 (図 2 A) 及び側面図 (図 2 B) で示されている。この実施形態において、外科用ハンドツール 200 は、ABS、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない生体適合性材料で作製される中空の近位本体 202 を含むことが可能である。近位本体 202 はバルーンカテーテル 204 を取り囲んでいる。バルーンカテーテル 204 は、バルーンカテーテル 204 上のバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート 206 を備える。バルーン膨張ポート 206 は、バルーンカテーテル 204 が近位本体 202 の軸に沿って摺動可能なように、近位本体 202 を貫通する長手軸方向スリット 208 を通って近位本体 202 から外に現れる。バルーン膨張ポート 206 は、好適な膨張装置に連結されて、バルーンカテーテル 204 のバルーンを膨張させる。この実施形態では、バルーンカテーテル 204 は、ガイドワイヤ 210 の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。ガイドワイヤ 210 の近位領域はトルク付与装置 212 を備えていてもよい。ユーザーは、トルク付与装置 212 を使用して、ガイドワイヤ 210 を回転させる、前進させる、後退させる、又はこれにトルクを付与することができる。近位本体 202 の遠位領域は、ガイドカテーテル 214 を近位本体 202 に取り付けることができる好適なハブを備える。代替実施形態では、ガイドカテーテル 214 は、取り外せない方法で近位本体 202 に取り付けられる。この実施形態では、ガイドカテーテル 214 は、PEEK、Pebax、ナイロン、ポリイミド、ABS、PVC、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない好適な生体適合性材料で作製される細長いチューブ状要素 216 を備える。チューブ状要素 216 の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されるハイポチューブ 218 で覆われてもよい。チューブ状要素 216 の近位端は好適なハブ 220 に取り付けられる。ハブ 220 により、近位本体 202 へのガイドカテーテル 214 の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ 220 は、近位本体 202 上の好適なハブに付着する雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを近位本体 202 の遠位領域に取り付けることができる。チューブ状要素 216 の遠位端は、非外傷性先端部 222 を備えてもよい。チューブ状要素 216 の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。図 2 B は、外科用ハンドツール 200 の側面図であり、近位本体 202 に取付けられたハンドル 224 を示している。

【0027】

図 2 C ~ 図 2 D は、図 2 A 及び図 2 B に示された外科用ハンドツール 200 を用いて解剖学的領域を拡張させる方法の種々の工程を示している。図 2 C では、外科用ハンドツール 200 が解剖学的構造内に導入されている。外科用ハンドツール 200 を、外科用ハンドツール 200 の遠位先端部がアクセスされるべき解剖学的領域の近くに位置付けられるよう位置決めする。その後、ガイドワイヤ 210 の遠位先端部をアクセスされるべき解剖学的領域の近くに位置決めするように、外科用ハンドツール 200 を通してガイドワイヤ 210 を導入する。この工程中、トルク付与装置 212 を用いて解剖学的構造を通してガイドワイヤ 210 を操縦することができる。一実施形態では、ガイドワイヤ 210 を、拡張させるべき副鼻腔口を横切るように位置決めする。その後、図 D では、バルーンカテーテル 204 を、ガイドワイヤ 210 の上を通して解剖学的構造の中まで前進させる。これは、バルーン膨張ポート 206 を遠位方向に押すことにより行われる。その後、バルーンカテーテル 204 を用いて診断又は治療処置を行う。一実施形態では、バルーンカテーテル 204 を用いて副鼻腔に通じる開口部、例えば副鼻腔口を拡張させる。

【0028】

図 2 E は、バルーンカテーテルを備える外科用ハンドツール 226 の第 1 の代替実施形態の側面図を示す。外科用ハンドツール 226 の設計は、外科用ハンドツール 200 の設計に類似している。外科用ハンドツール 226 は、ABS、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらには限定されない生体適合性材料で作製された、中空の細長い本体 227 を備える。細長い本体 227 は、ユーザーが外科用ハンドツール 226 を把持することができるようにするハンドル 228 に取付けられる。細長い本体 227 は、

長手軸方向スリット 2 2 9 を備える。細長い本体 2 2 7 は、バルーンカテーテル 2 3 を取り囲む。バルーンカテーテル 2 3 0 は、バルーンカテーテル 2 3 0 上のバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート 2 3 1 を備える。バルーン膨張ポート 2 3 1 は、バルーンカテーテル 2 3 0 が細長い本体 2 2 7 の軸に沿って摺動することができるように、長手軸方向スリット 2 2 9 を介して細長い本体 2 2 7 から外に現れる。バルーンカテーテル 2 3 0 は、トリガ 2 3 2 に更に連結されている。トリガ 2 3 2 は、トリガ 2 3 2 を近位方向に引くことによりバルーンカテーテル 2 3 0 が遠位方向に動くように、細長い本体 2 2 7 に枢着されている。同様に、トリガ 2 3 2 を遠位方向に押すと、バルーンカテーテル 2 3 0 は近位方向に動く。このように、トリガ 2 3 2 を動かすことによりバルーンカテーテル 2 3 0 を動かすことができる。細長い本体 2 2 7 の遠位領域は、ガイドカテーテル 2 3 3 を細長い本体 2 2 7 に取付けることができる好適なハブを備えている。この実施形態では、ガイドカテーテル 2 3 3 は、P E E K、P e b a x、ナイロン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない好適な生体適合性材料で作製される細長いチューブ状要素 2 3 4 を備える。チューブ状要素 2 3 4 の近位領域を、好適な生体適合性金属又はポリマーで作られたハイポチューブ 2 3 5 で覆ってもよい。チューブ状要素 2 3 4 の近位端は、好適なハブ 2 3 6 に取付けられる。ハブ 2 3 6 により、細長い本体 2 2 7 へのガイドカテーテル 2 3 3 の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ 2 3 6 は、細長い本体 2 2 7 上の好適なハブに取付けられた雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを細長い本体 2 2 7 の遠位領域に取付けることができる。チューブ状要素 2 3 4 の遠位端は、非外傷性先端部 2 3 7 を含んでもよい。チューブ状要素 2 3 4 の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。この実施形態では、バルーンカテーテル 2 3 0 は、ガイドワイヤ 2 3 8 の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。ガイドワイヤ 2 3 8 の近位領域は、トルク付与装置 2 3 9 を備えてもよい。ユーザーはトルク付与装置 2 3 9 を用いてガイドワイヤ 2 3 8 を回転させ、前進させ、後退させ又はこれにトルクを付与することができる。外科用ハンドツール 2 2 6 は、バルーンカテーテル 2 3 0 を所望の解剖学的領域中に導入して、この解剖学的領域内で診断又は治療処置を行うために使用され得る。

【 0 0 2 9 】

図 2 F は、バルーンカテーテルを備える外科用ハンドツール 2 4 0 の第 2 の代替実施形態の側面図を示す。外科用ハンドツール 2 4 0 の設計は、外科用ハンドツール 2 2 6 の設計に類似している。外科用ハンドツール 2 4 0 は、バルーンカテーテル 2 3 0 のバルーンを膨張させる膨張流体を送達する流体送達機構を更に備える。流体送達機構は、バルーン膨張ポート 2 3 1 に連結された細長いチューブ 2 4 1 を備える。細長いチューブ 2 4 1 は、流体リザーバ 2 4 2 に更に連結されている。一実施形態では、流体リザーバ 2 4 2 は、加圧ガス、例えば空気、窒素、二酸化炭素等を含む。流体リザーバ 2 4 2 からバルーンカテーテル 2 3 0 への流体の送達は、弁 2 4 3 によって制御される。

【 0 0 3 0 】

図 2 H は、図 2 F に示される外科用ハンドツール 2 4 0 の部分断面図を示す。細長い本体 2 2 7 の近位領域は、長手軸方向スリット 2 2 9 を備える。細長い本体 2 2 7 は、バルーンカテーテル 2 3 0 を取り囲む。バルーンカテーテル 2 3 0 の近位端部は Y 字形ハブを備える。Y 字形ハブはバルーン膨張ポート 2 3 1 を備える。バルーン膨張ポート 2 3 1 は、細長いチューブ 2 4 1 に順次連結されている。ガイドワイヤ 2 3 8 は、細長い本体 2 2 7 の近位端の開口部を介して本体 2 2 7 に入る。

【 0 0 3 1 】

図 2 G は、図 2 F に示される装置の弁装置の実施形態の斜視図を示す。弁装置は三方弁 2 4 3 を備える。一実施形態では、三方弁 2 4 3 は三方ルアー弁である。三方弁 2 4 3 の第 1 のアーム 2 4 4 は、細長いチューブ 2 4 1 によって流体リザーバ 2 4 2 に連結されている。三方弁 2 4 3 の第 2 のアーム 2 4 5 は、バルーンカテーテル 2 3 0 のバルーンと流体連通する。三方弁 2 4 3 の第 3 のアーム 2 4 6 は、ドレンに連結され、又は大気中に開口している。第 3 のアーム 2 4 6 は、バルーンカテーテル 2 3 0 を収縮させるために、シ

リング又は真空源に連結可能である。第3のアーム246に連結されたシリリング又は真空源を備えるこのような装置は、非弾性バルーンを収縮させるのに特に有用である。三方弁243は制御ノブ247を更に備える。制御ノブ247の第1の位置では、第1のアーム244と第2のアーム245との間に流体連通が形成される。制御ノブ247の第2の位置では、第2のアーム245と第3のアーム246との間に流体連通が形成される。ユーザーは、制御ノブ247を第1の位置に回して、バルーンカテーテル230のバルーンを膨張させることができる。次に、ユーザーは、制御ノブ247を第2の方向に回して、バルーンカテーテル230のバルーンを収縮させることができる。バルーンカテーテル230のバルーンを制御可能に膨張させる又は収縮させるために、三方弁に代えて他の好適な弁装置を使用することも可能である。

10

【0032】

図3Aは、手持ち型バルーンカテーテルツール250の実施形態の斜視図を示す。バルーンカテーテルツール250は近位領域251を含む。近位領域251は、ユーザーがバルーンカテーテルツール250を保持することができるようにするハンドル252を備える。バルーンカテーテルツール250は、バルーンカテーテルシャフト253を更に備える。一実施形態では、バルーンカテーテルシャフト253は、近位領域251の遠位領域から遠位方向に延びる。別の実施形態では、バルーンカテーテルシャフト253は、近位領域251の近位端まで延びる。バルーンカテーテルシャフト253は、バルーンカテーテルシャフト253の一領域を包囲するハイポチューブ254を更に備えてもよい。バルーンカテーテルシャフト253の遠位領域は、解剖学的構造の1つ以上の領域を拡張させるために使用することができる可膨張性のバルーン255を備える。ハンドル252に隣接して位置付けられたトリガ256によりバルーン255を膨張させる。トリガ256はプランジャに連結され、このプランジャは膨張流体リザーバに更に連結されている。トリガ256を引くことにより、膨張流体リザーバ内に貯えられている膨張流体が、圧力下でバルーン255に送達される。バルーンカテーテルツール250は、バルーンカテーテルシャフト253のルーメンを洗い流すための水洗ポート257を更に備えてもよい。

20

【0033】

処置中、ユーザーは、膨張流体リザーバ内に貯えられている膨張流体を用いてバルーン255を所望の圧力まで膨張させる。バルーン255内の圧力は、バルーン255内の膨張流体と流体連通する圧力センサ又は圧力計258によって測定され得る。バルーンカテーテルツール250は、ユーザーがトリガ256を段階的に引くことができるようにするラチェット機構259を更に備えていてもよい。これにより、ユーザーは、バルーン255を段階的に膨張させることができる。同様に、バルーンカテーテルツール250は、バルーン255を膨張させた後、ユーザーがトリガ256を段階的に解除することができるようにするラチェット機構を備えてもよい。これにより、ユーザーは、バルーン255を段階的に収縮させることができる。一実施形態では、バルーンカテーテルツール250を、ガイドワイヤの上を通過して解剖学的構造内の所望の標的位置まで前進させることができる。この実施形態では、バルーンカテーテルツール250は、バルーンカテーテルシャフト253内のガイドワイヤルーメンと流体連通している近位ガイドワイヤポート260を更に備えてもよい。これにより、バルーンカテーテルツール250を、ガイドワイヤの上を通過して解剖学的構造内に導入することができる。別の実施形態では、バルーンカテーテルツール250は、解剖学的構造を通してバルーンカテーテルツール250を操縦するために、バルーンカテーテルツール250の遠位先端部に固定ガイドワイヤ261を備える。一実施形態では、バルーンカテーテルツール250は回転ノブ262を備える。回転ノブ262により、ユーザーは、バルーンカテーテルシャフト253を回転させることができる。バルーンカテーテルツール250は、放射線不透過性マーカー、電磁操縦用センサ等を含むがこれらに限定されない1つ以上の操縦用視覚化装置を更に備えてもよい。バルーンカテーテルツール250の遠位領域は、ガイドカテーテルを含むがこれらに限定されない、本明細書に開示される種々の導入装置を介して解剖学的構造内に導入可能である。

30

40

【0034】

50

図3Bは、取り外し可能な手持ち型バルーンカテーテル膨張ツール270の実施形態の斜視図を示す。取り外し可能な膨張ツール270は、ユーザーが膨張ツール270を保持することができるようにするハンドル272を備える本体271を備える。取り外し可能な膨張ツール270はバルーンカテーテル273に付着する。一実施形態では、取り外し可能な膨張ツール270と多数のバルーンカテーテルとを含むキットがユーザーに提供される。図3Bに示される実施形態では、バルーンカテーテル273は、細長いバルーンカテーテルシャフト274を備える。バルーンカテーテルシャフト274の遠位領域は、解剖学的構造の1つ以上の領域を拡張させるために使用され得る可膨張性のバルーン275を備える。バルーンカテーテルシャフト274の近位領域は、バルーン275を膨張させるための側部ポートを備える好適なハブ276に連結されている。一実施形態では、バルーンカテーテルシャフト274は、バルーンカテーテルシャフト275の一領域を包囲するハイポチューブ277を備える。ハンドル272に隣接して位置付けられたトリガ278によりバルーン275を膨張させる。トリガ278はプランジャに連結され、プランジャは、膨張流体リザーバに更に連結される。トリガ278を引くことにより、膨張流体リザーバ内に貯えられている膨張流体は、圧力下でバルーン255に送達される。膨張流体は、ハブ276の側部ポートに付着する流体送達ポート279を介して送達される。処置中、ユーザーは、膨張流体リザーバ内に貯えられている膨張流体を用いてバルーン275を所望の圧力まで膨張させる。バルーン275内の圧力は、バルーン275内の膨張流体と流体連通する圧力センサ又は圧力計280によって測定され得る。取り外し可能な膨張ツール270は、ユーザーがトリガ278を段階的に引くことができるようにするラチェット機構281を更に備えてもよい。これにより、ユーザーは、バルーン275を段階的に膨張させることができる。同様に、取り外し可能な膨張ツール270は、バルーン275を膨張させた後、ユーザーがトリガ278を段階的に解除することができるようにするラチェット機構を備えてもよい。これにより、ユーザーは、バルーン275を段階的に収縮させることができる。一実施形態では、バルーンカテーテル273とバルーンカテーテルツール270との組み合わせを、ガイドワイヤの上を通して解剖学的構造内の所望の標的位置まで前進させることができる。この実施形態では、バルーンカテーテルツール270は、バルーンカテーテルシャフト274内のガイドワイヤルーメンと流体連通している近位ガイドワイヤポート282を更に備えてもよい。これにより、バルーンカテーテルツール270を、ガイドワイヤ283の上を通して解剖学的構造内に導入することができる。別の実施形態では、バルーンカテーテル273は、解剖学的構造を通してバルーンカテーテル273を操縦するために、バルーンカテーテル273の遠位先端部に固定ガイドワイヤを備える。別の実施形態では、バルーンカテーテル273は迅速交換ルーメンを備える。迅速交換ルーメンにより、好適なガイドワイヤの上を通してバルーンカテーテル273を導入することができる。バルーンカテーテルツール270は、バルーンカテーテル273のルーメンを洗い流すための水洗ポート284を更に備えてもよい。バルーンカテーテルツール270は、放射線不透過性マーカー、電磁操縦用センサ等を含むがこれらに限定されない1つ以上の操縦用視覚化装置を更に備えてもよい。バルーンカテーテル273の遠位領域は、ガイドカテーテルを含むがこれらに限定されない種々の導入装置を介して解剖学的構造内に導入され得る。

【0035】

図3Aのバルーンカテーテルツール250又は図3Bの取り外し可能な手持ち型バルーンカテーテル膨張ツール270は、バルーンを一定の圧力まで膨張させるよう設計されてもよい。あるいは、これらツールは、一定量の膨張流体を送達してバルーンを膨張させるように設計されてもよい。

【0036】

本明細書に記載され、参照により本明細書に組み込まれる特許出願に記載されているツールのハンドル組立体はいずれも、回転可能なハンドルを備えることができる。かかる回転可能なハンドルは、ユーザーによって加えられた回転力の一部を直線的な力に変換して、ハンドル組立体の構成要素を互いに向かって引き寄せるよう設計されてもよい。回転可

10

20

30

40

50

能なハンドルの一実施形態は、米国特許第5,697,159号(Linden)、発明の名称「Pivoted hand tool」に開示されており、当該特許の開示全体は参照により本明細書に明示的に組み込まれる。回転可能なハンドルのかかる設計は、図3Aのハンドル252及びトリガ256、及び図3Bのハンドル272及びトリガ278等を含むがこれらに限定されない、ハンドル組立体に使用することができる。

【0037】

ここで図4Aを参照すると、バルーン洞形成術(balloon sinuplasty)及び内視鏡一体化システム300が示されている。一体化システム300は、ガイドカテーテル304及びバルーンカテーテル306と連結している内視鏡302を有している。このシステムにはハンドル308も含まれており、このハンドルは、ルーメンがそこを通るシャフト310を有する。内視鏡302は、近位端314の内視鏡ハンドル312を含んで示されており、内視鏡302は、シャフト310のルーメン通って配置される。一実施形態では、内視鏡シース316は、システム又は患者の身体の内視鏡の現在位置から内視鏡を取り外さずに内視鏡を流体で清潔にすることができるように、内視鏡302の細長いシャフトを覆うシャフト310のルーメンに連結される又はこれを通して配置される。内視鏡302のレンズを清潔にするために、流体ライン318は内視鏡シース316と連通しており、流体ライン上に配置された流体弁320は、流体弁を開くことによってシースをいつでも洗い流すことができるようにする。内視鏡シース316は、患者への損傷を防止し、内視鏡302のレンズを清潔に保つための非外傷性先端部321を有する。ハンドル308の上には、ハンドルを介して流体が漏れ戻るのを防止するために内視鏡のシース316の近位端を密封する摩擦シール315もまた存在していてもよい。

【0038】

ハンドル308は、前方の指用の切り欠き部322と後方の切り欠き部324とを有し、これにより医師は、ハンドル及び内視鏡302を把持して、親指にかかる圧力を軽くするために4本の指で内視鏡の重量のバランスを保つことができる。図4Aに示されるように、ハンドルの上部には、ユーザーが望む場合には内視鏡のライトポスト328が垂直に出るのを可能にする、ポスト用切り欠き部326もまた存在する。別の方法としては、内視鏡302のライトポスト328は、ハンドル308に制約されることなく、真っすぐに垂れ下がる又は外側に垂れ下がることことができる。

【0039】

更に図4Aを参照すると、一体化システム300のガイドカテーテル304は、ハイポチューブ330と、ハイポチューブから延出する細長いチューブ状要素332とを有する。細長いチューブ状要素332はまた、ガイドカテーテルの遠位端336に非外傷性先端部334を有してもよい。ガイドカテーテル304の近位端340にハブ338が配置され、このハブは、フランジ342を有し、バルーンカテーテル306がガイドカテーテル304の中に入る開口部を提供する。ハブ338はまた、作動時にガイドカテーテル304を介して標的領域から流体を吸引することができる吸引ライン344と連通している。バルーンカテーテル306は、バルーンカテーテル上に配置されるバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート346を有している。バルーンカテーテル306は、ハブ338及びガイドカテーテル304を通して摺動可能である。バルーン膨張ポート346は、膨張チューブ349及び好適な膨張装置に連結されて、バルーンカテーテル306のバルーンを膨張させる。一実施形態では、バルーンカテーテル306は、ガイドワイヤ348の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。ガイドワイヤ348の近位領域は、ユーザーが操作してガイドワイヤを回転させる、前進させる、後退させる、又はガイドワイヤにトルクを付与することができるトルク付与装置350を有していてもよい。

【0040】

内視鏡302をガイドカテーテル304と連結するために、内視鏡シース316上に内視鏡クリップ352が配置され、ガイドカテーテル304のハイポチューブ330上にガイドクリップ354が配置されている。内視鏡シース316を有さない実施形態では、内視鏡クリップ352は、内視鏡の細長いシャフト上に直接配置されてもよい。クリップコ

10

20

30

40

50

ネクタ 3 5 6 は、内視鏡クリップ 3 5 2 とガイドクリップ 3 5 4 とを継合して、一体化したシステムを形成する。一実施形態では、内視鏡クリップ 3 5 2 及びガイドクリップ 3 5 4 は、それぞれ、シース 3 1 6 及びハイポチューブ 3 3 0 に摩擦嵌合され、クリップ 3 5 2 及び 3 5 4 はあらゆる方向に回転及び摺動することができる。別の実施形態では、クリップ 3 5 2 及び 3 5 4 の一方又は両方は、装置に沿った定位置にクリップを係止するためのバネラッチ又は他の係止機構を有することができる。内視鏡又はガイドカテーテルからクリップを簡単に取り外すために、クリップ 3 5 2 及び 3 5 4 がスリット 3 5 8 を有し得ることもまた想到されてきた。一実施形態では、クリップコネクタ 3 5 6 は、クリップ 3 5 2 及び 3 5 4 のそれぞれに取り付けられる展性のあるワイヤである。展性のあるワイヤは、比較的容易な位置決めを可能にし、跳ね戻るのを防止する。また、展性のあるワイヤにより、標的とされる副鼻腔をワイヤリングしやすいうようにガイドカテーテル 3 0 4 が内視鏡 3 0 2 に対して角度をなすことが可能になる。いくつかの実施形態では、クリップコネクタ 3 5 6 は、安定性のために 2 つのリンク装置を有するが、1 つのリンク装置を使用することも可能である。

10

【 0 0 4 1 】

更に図 4 A を参照すると、チューブ 3 1 8、3 4 4 及び 3 4 9 が絡まるのを防止するために、これらが互いに接着されている一実施形態が示されている。しかしながら、他の実施形態では、チューブ 3 1 8、3 4 4 又は 3 4 9 の任意の 2 つを互いに接着してもよい。更に他の実施形態では、チューブ 3 1 8、3 4 4 及び 3 4 9 は互いに接着されない。

【 0 0 4 2 】

20

図 4 A に示される一体化システム 3 0 0 により、ガイドワイヤを操作し、カテーテルバルーンを前進させるのを目的としてユーザーの片手を自由にした状態で、内視鏡をもう一方の手に保持して、標的となる副鼻腔口などの患者の解剖学的構造を連続的に可視化することが可能になる。このシステムにより、ガイドカテーテル 3 0 4 を位置決めした後、処置中の安定性を得るために、ガイドカテーテル 3 0 4 を標的副鼻腔のセット位置又は標的副鼻腔近で静止させることもまた可能になる。更に、ハンドルは、内視鏡の全重量をユーザーの親指に乗せることなくユーザーが内視鏡を保持することができるようにするので、ユーザーの手の痙攣を防止するのを助ける。

【 0 0 4 3 】

一体化システム 3 7 0 の代替実施形態が図 4 B に示されている。この実施形態では、ハンドル 3 0 8 は、ガイドカテーテル 3 0 4 に連結される延長部 3 7 4 を取り付けするための延長クリップ 3 7 2 を含む。この実施形態では、延長部 3 7 4 は、ガイドカテーテル 3 0 4 に連結されたハブ 3 3 8 のフランジ 3 4 2 に取り付けられている。延長部 3 7 4 がハンドル 3 0 8 の延長クリップ 3 7 2 に取り付けられる場合、内視鏡は、ガイドカテーテル 3 0 4 及びバルーンカテーテル 3 0 6 に着脱自在に連結される。図 4 B に示されるように、延長部 3 7 4 は、ユーザーが片手で保持することが可能な複曲形状を有している。延長部 3 7 4 は延長クリップ 3 7 2 に出たり入ったりして摺動することができるが、延長部が延長クリップ内に配置されているときは、ユーザーが延長クリップを保持する必要がないことが想到されてきた。

30

【 0 0 4 4 】

40

図 4 A 及び図 4 B の一体化システム 3 0 0 及び 3 7 0 は、解剖学的領域を拡張するために同様のやり方で使用され得る。使用する際、一体化システム 3 0 0 及び 3 7 0 は解剖学的構造内に導入される。一実施形態では、内視鏡 3 0 2 及びガイドカテーテル 3 0 4 は、患者の鼻孔を介して及び / 又は人工の開口部を介して、副鼻腔の中に一緒に導入される。内視鏡 3 0 2 及びガイドカテーテル 3 0 4 は、ガイドカテーテル 3 0 4 の遠位先端部がアクセスされるべき解剖学的領域の近くに位置付けられ、内視鏡が標的とされる解剖学的領域を見ることができるよう位置決めされる。その後、ガイドワイヤの遠位先端部が標的とされる解剖学的領域の近くに位置付けられよう、ガイドカテーテル 3 0 4 を通してガイドワイヤ 3 4 8 が導入される。この工程の間、トルク付与装置 3 5 0 を使用して、ガイドワイヤ 3 4 8 を解剖学的構造を通して操縦することができる。一実施形態では、ガイド

50

ワイヤ 348 は、拡張されるべき副鼻腔口を横切るように位置決めされる。その後、バルーンカテーテルを遠位方向に押すことによって、バルーンカテーテル 306 を、ガイドワイヤ 348 の上を通して解剖学的構造内まで前進させる。バルーンカテーテル 306 のバルーンが正確に位置決めされた時点で、バルーンカテーテル 306 を使用して診断又は治療処置を行う。一実施形態では、バルーンカテーテル 306 を使用して、副鼻腔口などの副鼻腔に通じる開口部を拡張する。処置が完了した時点で、標的とされる解剖学的領域及び患者から一体化システム 300 又は 370 を除去する。

【0045】

ここで図 5 A 及び図 5 B を参照すると、ガイドカテーテル及びバルーンカテーテルを組み込んだ外科用ハンドツール 400 の一実施形態が示されている。外科用ハンドツール 400 は、ABS、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、生体適合性材料で作製された中空の近位本体 402 を備える。近位本体 402 はバルーンカテーテル 404 を取り囲む（図 5 B 参照）。バルーンカテーテル 404 は、バルーンカテーテル上のバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート 406 を備える。図 5 B の最も良く示されるように、バルーン膨張ポート 406 は、バルーンカテーテル 404 が近位本体の軸に沿って摺動可能なように、近位本体を貫通する長手軸方向開口部又はスリット 408 を介して近位本体 402 から外に現れる。バルーン膨張ポート 406 は、膨張チューブを介して好適な膨張装置に連結されて、バルーンカテーテル 404 のバルーンを膨張させる。この実施形態では、バルーンカテーテル 404 は、ガイドワイヤ 410 の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。示されている実施形態では、ガイドワイヤ 410 は、バルーンカテーテルの近位端に取り付けられたワイヤロック 412 でバルーンカテーテル 404 に係止されている。ワイヤロック 412 は、ガイドワイヤ 410 をバルーンカテーテルの上に係止するために一方方向に回転され、ガイドワイヤをバルーンカテーテルから係止解除するために反対方向に回転され得る。いくつかの実施形態では、ガイドワイヤ 410 の近位領域は、ガイドワイヤを回転させる、前進させる、後退させる、又はこれにトルクを付与するためのトルク付与装置（図示せず）を備えてもよい。

【0046】

近位本体 402 の遠位領域は、ガイドカテーテル 414 を近位本体 402 に取り付けることができる好適なハブ 413 を備える。代替実施形態において、ガイドカテーテル 414 は、近位本体 202 に取り外せない方法で取り付けられる。この実施形態では、ガイドカテーテル 414 は、PEEK、Pebax、ナイロン、ポリイミド、ABS、PVC、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、好適な生体適合性材料で作製された細長いチューブ状要素 416 を備える。チューブ状要素 416 の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されたハイポチューブ 418 で覆われてもよい。チューブ状要素 416 の近位端はハブ 413 に取り付けられている。ハブ 413 により、近位本体 402 へのガイドカテーテル 414 の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ 413 は、近位本体 402 上の好適なハブに付着する雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを近位本体 402 の遠位領域に取り付けることができる。チューブ状要素 416 の遠位端は、非外傷性先端部 422 を備えてもよい。特定の実施形態では、チューブ状要素 416 の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。

【0047】

図 5 A 及び図 5 B に示されるように、外科用ハンドツール 400 は、近位本体 402 内に部分的に配置される摺動部又は装置前進部材 424 を備える。摺動部 424 は、膨張ポート 406 においてバルーンカテーテル 404 を保持する概ね円筒形の本体 426 を備え、摺動部が近位本体 402 から落ちるのを防止するように寸法設定されている。ガイドワイヤがバルーンカテーテル上に係止している場合、摺動部を動かすことで、バルーンカテーテル 404 及びガイドワイヤ 410 を一緒に前進させる。外科用ハンドツール 400 を動かすことで、バルーンカテーテル 404 及び / 又はガイドワイヤ 410 の任意の操舵が達成される。手の大きさが違うユーザーが摺動部 424 に到達し、これを動かすための、

10

20

30

40

50

第1の握り部428及び第2の握り部430が存在している。摺動部424が近位本体から外れるのを防ぐために、バックキャップ432が近位本体402の近位端に配置されている。図示の実施形態では、近位シャフト402に取り付けられたハンドル434は、追加制御を目的として所望に応じてユーザーの指を押し進めるのを可能にする指ガード436を備える。

【0048】

図5A及び図5Bに示される実施形態の代替実施形態では、中空の近位本体402をレール本体で置き換えることができる。レールは、このレールに沿って摺動部424が摺動することができ、かつカテーテル404及び/又はガイドワイヤ410が前進することができる構成をもたらすことになる。

【0049】

外科用ハンドツール440の別の実施形態が図6A及び図6Bに示されている。外科用ハンドツール440は、図5A及び図5Bに示される外科用ハンドツール400と類似しているが、外科用ハンドツール440は、バルーンカテーテル及びガイドワイヤが摺動部を用いて回転できるように設計されている。図6A及び図6Bに示されるように、外科用ハンドツール440は、ABS、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、生体適合性材料で作製された中空の近位本体442を備える。近位本体442はバルーンカテーテル444を取り囲む(図6B参照)。バルーンカテーテル444は、バルーンカテーテル上に配置されたバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート446を備える。図5Bの最も良く示されるように、バルーン膨張ポート446は、バルーンカテーテル444が近位本体の軸に沿って摺動可能なように、近位本体に切り込まれたスロット又は長手軸方向開口部448を介して近位本体402から外に現れる。バルーン膨張ポート446は、膨張チューブを介して好適な膨張装置に連結されて、バルーンカテーテル444のバルーンを膨張させる。この実施形態では、バルーンカテーテル404は、ガイドワイヤ450の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。示されている実施形態では、ガイドワイヤ450は、バルーンカテーテルの近位端に取り付けられたワイヤロック452によってバルーンカテーテル404に係止されている。ワイヤロック452は、ガイドワイヤ450をバルーンカテーテルの上に係止するために一方に回転され、ガイドワイヤをバルーンカテーテルから係止解除するために反対方向に回転され得る。いくつかの実施形態では、ガイドワイヤ450の近位領域は、ガイドワイヤを回転させる、前進させる、後退させる、又はこれにトルクを付与するためのトルク付与装置(図示せず)を備えてもよい。

【0050】

近位本体442の遠位領域は、ガイドカテーテル454を近位本体442に連結することができる好適なハブ453を備える。代替実施形態では、ガイドカテーテル454は、近位本体442に取り外せない方法で取り付けられる。この実施形態では、ガイドカテーテル454は、PEEK、Pebax、ナイロン、ポリイミド、ABS、PVC、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、好適な生体適合性材料で作製された細長いチューブ状要素456を備える。チューブ状要素456の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されたハイポチューブ458で覆われてもよい。チューブ状要素456の近位端はハブ453に取り付けられる。ハブ453により、近位本体442へのガイドカテーテル454の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ453は、近位本体442上の好適なハブに付着する雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを近位本体442の遠位領域に取り付けることができる。チューブ状要素456の遠位端は、非外傷性先端部462を備えてもよい。特定の実施形態では、チューブ状要素456の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。

【0051】

図6A及び図6Bに示されるように、外科用ハンドツール440は、近位本体442内を動く摺動部又は装置前進部材464を備える。摺動部464は、膨張ポート446にお

10

20

30

40

50

いてバルーンカテーテル４４４を保持し、摺動部が近位本体４４２から落ちるのを防止するように寸法設定されている、概ね円筒形の底部４６６を備える。ガイドワイヤがバルーンカテーテル上に係止している場合、摺動部を動かすことで、バルーンカテーテル４４４及びガイドワイヤ４５０を一緒に前進させる。この実施形態におけるスロット又は長手軸方向開口部４４８の寸法は、ユーザーがバルーンカテーテル及びガイドワイヤを、約６０～１２０度の全回転自由度に対して両方向に摺動部を約３０～６０度回転させる、従って操舵できるようにする。しかしながら、摺動部の回転は、約０度～約１８０度の全回転自由度に対して両方向に約０度～約９０度であり得る。操舵はまた、外科用ハンドツール４４０を動かすことにより達成されてもよい。この実施形態では、手の大きさが違うユーザーが摺動部４２４に到達し、これを動かすための、摺動部４６４からいずれかの側又は両側に延出している多数の握り部４６８が存在している。摺動部４６４のマウント４６９は、握り部４６８を共に取着する。別の実施形態では、握り部４６８は、近位本体４４２の上を通して延出するループで置き換えられ得る。摺動部４６４が近位本体から外れるのを防ぐために、バックキャップ４７２が近位本体４４２の近位端に配置される。図示の実施形態では、近位シャフト４４２に取り付けられたハンドル４７４は、追加制御を目的として所望に応じてユーザーの指を押し進めるのを可能にする指ガード４７６を備える。

【００５２】

図６Ａ及び図６Ｂに示されるこの実施形態では、外科用ハンドツールはまた、摺動部４６４の近位端に向けて取り付けられてバルーンカテーテル４４４が近位本体４４２に沿って可能な限り最も長く移動できるようにする、マウント底部４７８を備える。近位本体４４２上には切り欠き部４８０が更に存在しており、切り欠き部４８０は、摺動部４６４を数度余計に回転させてバルーンカテーテルを除去する及びバルーンカテーテルを別のバルーンカテーテルと交換することができるようにする。摺動部４６４が切り欠き部４８０の中に回転されると、摺動部の円筒形底部４６６からバルーンカテーテルを取り外すことができる。摺動部が依然としてこの位置にある状態で、外科用ハンドツールと共に使用するために、別のバルーンカテーテルを摺動部の円筒形底部４６６の中に挿入することができる。

【００５３】

外科用ハンドツール４９０の別の実施形態が図７に示されており、これは図６Ａ及び図６Ｂに示される実施形態と類似している。この実施形態では、近位本体は、摺動部４９４のより大きな回転を可能にするレール４９２で置き換えられる。摺動部４９４の回転は、全回転自由度の約１５０度～約２８０度の範囲である。摺動部４９４はオーバーヘッドループ４９６を備えており、このオーバーヘッドループ４９６は、摺動部をレール４９４に拘束し、ユーザーが摺動部をレールに沿って動かし、これが順次ワイヤロック５０２によって係止されているバルーンカテーテル４９８及びガイドワイヤ５００を動かすための握り部を提供する。

【００５４】

外科用ハンドツール５１０の別の実施形態が図８Ａ及び図８Ｂに示されており、これによりバルーン洞形成術装置の片手制御が可能になる。外科用ハンドツール５１０は、ＡＢＳ、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、生体適合性材料で作製された中空の近位本体５１２を備える。近位本体５１２はバルーンカテーテル５１４を取り囲む（図８Ｂ参照）。バルーンカテーテル５１４は、バルーンカテーテル上に配置されたバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート５１６を備える。バルーン膨張ポート５１６は、バルーンカテーテル４０４が近位本体の軸に沿って摺動可能なように、近位本体を貫通する長手軸方向スリット又は開口部５１８を介して近位本体５１２から外に現れる。バルーン膨張ポート５１６は、膨張チューブを介して好適な膨張装置に連結されて、バルーンカテーテル５１４のバルーンを膨張させる。この実施形態では、バルーンカテーテル５１４は、ガイドワイヤ５２０の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。

【００５５】

10

20

30

40

50

ガイドワイヤ 5 2 0 は、近位本体 5 1 2 の近位端に取り付けられた近位ループ 5 2 2 を通り、ワイヤ傾斜面 5 2 4 の上を通過して近位本体のワイヤスロット 5 2 6 の中に送られる。ガイドワイヤ 5 2 0 は近位本体 5 1 2 の上方に位置決めされ、これによりユーザーが親指及び人差し指を使用してガイドカテーテルの後方のガイドワイヤを制御することができるようにする。近位ループ 5 2 2 はガイドワイヤが左右に横滑りするのを防止し、近位本体 5 1 2 の周囲を回転することができる。ワイヤ傾斜面 5 2 4 は、ガイドワイヤ 5 2 0 の位置を維持し、バルーンカテーテルが前進する間、ガイドワイヤを保持するために使用される。ワイヤスロット 5 2 6 を通過すると、ガイドワイヤ 5 2 0 は、バルーンカテーテルの側面にある開口部 5 2 8 を介してバルーンカテーテル 5 1 4 の中に入る。迅速交換カテーテルなどのこの種類のカテーテルは、当該技術分野において既知である。

10

【 0 0 5 6 】

近位本体 5 1 2 の遠位領域は、ガイドカテーテル 5 3 2 を近位本体 5 1 2 に取り付けることができる好適なハブ 5 3 0 を備える。代替実施形態において、ガイドカテーテル 5 3 2 は、近位本体 5 1 2 に取り外せない方法で取り付けられる。この実施形態では、ガイドカテーテル 5 3 2 は、P E E K、P e b a x、ナイロン、ポリイミド、A B S、P V C、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、好適な生体適合性材料で作製された細長いチューブ状要素 5 3 4 を備える。チューブ状要素 5 3 4 の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されたハイポチューブ 5 3 6 で覆われてもよい。チューブ状要素 5 3 4 の近位端はハブ 5 3 0 に取り付けられる。ハブ 5 3 0 により、近位本体 5 1 2 へのガイドカテーテル 5 3 2 の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ 5 3 0 は、近位本体 5 1 2 上の好適なハブに付着する雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを近位本体 5 1 2 の遠位領域に取り付けることができる。チューブ状要素 5 3 4 の遠位端は、非外傷性先端部 5 3 8 を備えてもよい。特定の実施形態では、チューブ状要素 5 3 4 の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。ガイドカテーテルはハブ内を回転する能力を有するが、ガイドカテーテルが一旦適切に調整されると定位置にしっかりとどまらせることが可能なだけの十分な摩擦をその機構において依然として有するように、ガイドカテーテル 5 3 2 をハブ 5 3 0 の中に摩擦嵌合することも想到されてきた。

20

【 0 0 5 7 】

図 8 A 及び図 8 B に示されるように、外科用ハンドツール 5 1 0 は、近位本体 5 1 2 内に部分的に配置され、長手軸方向スリット又は開口部 5 1 8 を通って延出するバルーン駆動装置 5 4 0 を備える。バルーン駆動装置 5 4 0 は、膨張ポート 5 1 6 においてバルーンカテーテル 5 1 4 を保持するバルーン駆動ラッチ 5 4 2 (図 8 B) を備える。バルーン駆動装置 5 4 0 を遠位方向に動かすことで、バルーンカテーテル 5 1 4 を前方へ前進させる。バルーンカテーテルを前方へ前進させると、ガイドワイヤ 5 2 0 は傾斜面 5 2 4 に抗して保持され得る。外科用ハンドツール 5 1 0 を動かすことで、バルーンカテーテル及び/又はガイドワイヤの任意の操舵が達成される。示されている実施形態では、近位シャフト 5 1 2 に取り付けられたハンドル 5 4 4 は、安定化させるために好ましくはユーザーの第 4 指と第 5 指で握られる前方部分 5 4 6 を備える。装置を保持すると、安定化させるためにユーザーの手のひらがハンドルの後方部分 5 4 8 に押し付けられるのが好ましい。

30

40

【 0 0 5 8 】

図 8 A 及び図 8 B に示される外科用ハンドツール 5 1 0 は、ユーザーが装置を手のひらの中に保持し、好ましくは第 4 指及び第 5 指で装置のバランスを保ち、人差し指と親指でガイドワイヤ 5 2 0 を前進させるのを可能にする。このように、外科用ハンドツール 5 1 0 は、ガイドワイヤ 5 2 0 を制御するのに使用されるのと同じ手で保持される。更に、ユーザーはガイドワイヤに直接アクセスするので、ガイドワイヤの前進及び操舵中に十分な触覚的感触が得られる。次に、親指でさかのぼってバルーン駆動装置 5 4 0 を前方に(遠位側に)押すことによって、バルーンカテーテル 5 1 4 の前進が達成される。次に、人差し指と親指を使用してガイドワイヤを後退させることができ、バルーン駆動装置 5 4 0 を近位方向に引くことによってバルーンカテーテル 5 1 4 を後退させることができる。

50

【 0 0 5 9 】

なお更には、外科用ハンドツール 5 5 0 の別の実施形態が図 9 A 及び図 9 B に示されており、これによりバルーン洞形成術装置の片手制御及び膨張装置への流体送達が可能になる。外科用ハンドツール 5 5 0 は、A B S、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、生体適合性材料で作製された中空の近位本体 5 5 2 を備える。近位本体 5 5 2 はバルーンカテーテル 5 5 4 を取り囲む（図 9 B 参照）。バルーンカテーテル 5 5 4 は、バルーンカテーテル上に配置されたバルーンを膨張させるためのバルーン膨張ポート 5 5 6 を備える。バルーン膨張ポート 5 5 6 は、バルーンカテーテル 5 5 4 が近位本体の軸に沿って摺動可能なように、近位本体中の長手軸方向スリット又は開口部 5 5 8 を介して近位本体 5 5 2 から外に現れる。バルーン膨張ポート 5 5 6 はまた、バルーンカテーテルを遠位方向及び近位方向の両方に動かすために使用されるバルーン駆動装置又は装置前進部材 5 6 0 を通って延在し、これによって保持される。バルーン駆動装置 5 6 0 のハンドル 5 6 2 は、ユーザーの要望に応じて外科用ハンドツール 5 5 0 の両側に向けて旋回することができ、流体ラインがバルーンカテーテル 5 5 4 の膨張ポート 5 5 6 に取り付けられると定位置に固定され得る。この実施形態では、バルーンカテーテル 5 5 4 は、ガイドワイヤ 5 5 8 の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。

10

【 0 0 6 0 】

バルーンカテーテル 5 5 4 の遠位領域に配置される膨張バルーン（図示せず）を使用して、解剖学的構造の 1 つ以上の領域を拡張することができる。近位本体 5 5 2 に取り付けられた作動ハンドル又はトリガ 5 6 0 により、バルーンを非拡張形状から拡張形状へと膨張させる。作動ハンドル 5 6 0 はプランジャ 5 6 2 に連結され、プランジャ 5 6 2 は、膨張流体リザーバ 5 6 6 を含む流体バレル 5 6 4 に更に連結される。膨張流体リザーバ 5 6 6 に貯えられた流体（水、生理食塩水等）を使用して、バルーンカテーテルのバルーンを膨張させる、所望の場所に渦流体を勢いよく流す、又は流体を提供することができる。処置の間、ユーザーは、膨張流体リザーバ 5 6 6 に貯えられている膨張流体を使用して、バルーンカテーテルのバルーンを所望の圧力まで膨張させる。バルーン内の圧力は、バルーン内の膨張流体と流体連通する圧力センサ又は圧力計（図示せず）によって測定することができる。一実施形態では、外科用ハンドツール 5 5 0 は、バルーンカテーテルのバルーンを一定の圧力まで膨張させるように設計される。あるいは、ツールは、バルーンを膨張させるために一定量の膨張流体を送達するように設計されてもよい。

20

30

【 0 0 6 1 】

流体バレル 5 6 4 は、流体バレルからの流体ライン 5 7 0 をバルーンカテーテル 5 5 4 及び膨張バルーンに取り付けるための構造を提供するバレルポート 5 6 8 を備える。他の実施形態では、バレルポート 5 6 8 は、角度をなして延出してもよく、流体バレルの任意の位置から延出してもよい。この実施形態では、流体ライン 5 7 0 は、バレルポート 5 6 8 からバルーンカテーテルの膨張ポート 5 5 6 まで延びる。

【 0 0 6 2 】

作動ハンドル 5 6 0 は、ユーザーの快適性及び手の寸法に応じて、ユーザーの 1 ~ 3 本の指を収容するように設計される。この装置の流体機構を作動させることに加え、作動ハンドルは、ガイドワイヤの設置、バルーン展開、渦展開、又は他の装置の展開の間、装置を安定させる役割を果たす。図 9 A 及び図 9 B に示されるように、ハンドルは、手の大きなユーザーのために装置を安定させる構造を提供する外側指フランジ 5 7 2 を備える。外側指フランジは、流体機構を作動させるために必要な場合又は必須な場合、ユーザーが余剰トルクを供給するのも可能にすることができる。作動ハンドル 5 6 0 とプランジャ 5 6 2 との間に取り付けられた回転ヒンジ 5 7 4 は、作動ハンドルの動き及び印加力をプランジャに伝達する。他の実施形態では、ハンドル 5 6 0 の作動中に回転ヒンジが流体バレル 5 6 4 の中により簡単に到達し、拘束を回避するように、回転ヒンジを湾曲させることができる。ハンドルの回転及び印加されたトルクに対するプランジャの移動距離が望ましいか又は必要であるかに応じて、ヒンジ 5 7 4、作動ハンドル 5 6 0、及びプランジャ 5 6 2 の枢着部を近付ける又は遠く離すことが可能であることもまた想到されてきた。作動ハ

40

50

ンドルの枢着部 575 はハンドルを近位本体 552 に付着する。プランジャが移動する距離及びハンドルが印加するトルクの量を最大にするために、ハンドルの枢着部は、回転ヒンジ 574 とプランジャ 562 との間の連結部の中心と同じ高さに配置される。

【0063】

一実施形態では、装置の近位本体 552 の中にバネ（図示せず）を埋め込んで、バルーンカテーテルのバルーンを膨張させるためにハンドルが強く握られた後に、作動ハンドル 560 が流体バレル 564 から離れた伸展位置又は解放位置の中に戻るように付勢してもよい。バネは、ハンドルの枢着部 575 のあたり、又はハンドル/ヒンジの枢軸 577 のあたりに配置されるトーションバネであってもよい。あるいは、バネは、装置の 2 つの部材又は点、例えば点 575 及び 577、の間に配置される板バネであってもよい。更に他の実施形態では、バネはコイルバネ（伸張又は圧縮）であってもよい。

10

【0064】

図 9 A 及び図 9 B に示されるように、外科用ハンドツール 550 はまた、ユーザーの手のひらに支えられる後部ハンドル 576 を備える。他の実施形態のハンドルとは異なり、後部ハンドル 576 の底部は開いており、これによりユーザーが装置をより自由に操作することが可能になる。

【0065】

図 9 A 及び図 9 B に示される実施形態では、ガイドワイヤ 558 は、近位本体 552 の近位端に取り付けられた近位ループ 580 を通り、ワイヤ傾斜面 582 の上を通過して、近位本体のワイヤスロット 584 の中に送り込まれる。ガイドワイヤ 558 は近位本体 552 の上方に位置決めされ、これによりユーザーがガイドカテーテルの後方のガイドワイヤを制御することができるようにする。近位ループ 580 は、ガイドワイヤが左右に横滑りするのを防止し、近位本体 552 の周囲を回転することができる。ワイヤ傾斜面 582 は、ガイドワイヤ 582 の位置を維持し、バルーンカテーテルが前進する間、ガイドワイヤを保持するために使用される。ワイヤスロット 584 を通過すると、ガイドワイヤ 558 は、バルーンカテーテルの側面にある開口部 586 を通ってバルーンカテーテル 554 の中に入る。迅速交換カテーテルなどのこの種類のカテーテルは、当該技術分野において既知である。

20

【0066】

近位本体 552 の遠位領域は、ガイドカテーテル 592 を近位本体 552 に取り付けることができる好適なハブ 590 を備える。一実施形態では、ガイドカテーテル 592 は、近位本体 552 に取り外せない方法で取り付けられる。上述された実施形態と同様に、ガイドカテーテル 592 は、PEEK、Pebax、ナイロン、ポリイミド、ABS、PVC、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、好適な生体適合性材料で作製された細長いチューブ状要素を備える。チューブ状要素の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されたハイポチューブで覆われてもよい。チューブ状要素の近位端はハブ 590 に取り付けられる。ハブ 590 により、近位本体 552 へのガイドカテーテル 592 の可逆的な取り付けが可能になる。一実施形態では、ハブ 590 は、近位本体 552 上の好適なハブに付着する雌型ルアーロックである。このように、種々の解剖学的領域へのアクセスをもたらすために、種々のガイドカテーテルを近位本体 552 の遠位領域に取り付けることができる。チューブ状要素の遠位端は、非外傷性先端部を備えてもよい。特定の実施形態では、チューブ状要素の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。ガイドカテーテルはハブ内を回転する能力を有するが、ガイドカテーテルが一旦適切に調整されると定位置にとどまらせることが可能なだけの十分な摩擦をその機構において依然として有するように、ガイドカテーテル 592 をハブ 590 の中に摩擦嵌合することも想到されてきた。

30

40

【0067】

図 9 A 及び図 9 B に示される外科用ハンドツール 550 は、ユーザーが装置を手のひらの中に保持し、好ましくは第 4 指及び第 5 指で装置のバランスを保ち、人差し指と親指でガイドワイヤ 558 を前進させるのを可能にする。このように、外科用ハンドツール 55

50

0 は、ガイドワイヤ 5 5 8 を制御するのに使用されるのと同じ手で保持される。更に、ユーザーはガイドワイヤに直接アクセスするので、前進及び操舵中に、十分な触覚的感触が得られる。次に、親指でさかのぼってバルーン駆動装置 5 6 0 を近位本体 5 5 2 の遠位端に向けて押すことによって、バルーンカテーテル 5 5 4 の前進が達成される。次に、人差し指と親指を使用してガイドワイヤ 5 5 8 を後退させることができ、バルーン駆動装置 5 6 0 を近位方向に引くことによってバルーンカテーテル 5 5 4 を後退させることができる。

【 0 0 6 8 】

図 9 A に示されるように、バルーン膨張ポート 5 5 6 までの流体ライン 5 7 0 は、単純な閉鎖システムである。作動ハンドル 5 6 0 が強く握られる又は近位側に動かされると、プランジャ 5 6 2 は流体を、リザーバ 5 6 6 から流体ラインを通してバルーンカテーテル 5 5 4 の中に押し進める。作動ハンドル 5 6 0 を遠位方向に動かすことで、バルーンカテーテル 5 4 4 のバルーンを収縮させるための真空を作り出す。別の方法としては、いくつかの実施形態では、プランジャ 5 6 2 の中又は上に配置されたバネが、カテーテル 5 4 4 を収縮させるように作用してもよい。

【 0 0 6 9 】

種々の実施形態では、作動ハンドル 5 6 0 は、任意の好適な形状を有していてもよく、プランジャ 5 6 2 に所望量のでこの作用を提供するために、ハンドツール 5 5 0 の他の構成要素から任意の距離だけ離間してもよい。いくつかの実施形態では、プランジャ 5 6 2 は、取り外し可能 / 互換可能であってもよい。例えば、一実施形態では、プランジャ 5 6 2 の第 1 の寸法を用いて、バルーンカテーテル 5 4 4 を膨張させる高圧を供給してもよく、プランジャ 5 6 2 の第 2 の寸法を用いて、ハンドツール 5 5 0 と結合された灌注カテーテルへの灌注流体に高流量を供給してもよい。いくつかの実施形態では、装置 5 5 0 は、プランジャ 5 6 2 内の圧力をモニターするための圧力計を備えてもよい。あるいは又はこれに加えて、プランジャ 5 6 2 は、特定の点を越えて圧力を印加するのを防止するためのハードストップを備えてもよい。

【 0 0 7 0 】

図 9 C に示される別の実施形態では、流体送達システムは 2 個の弁を備える。参照し易くするために、図 9 C では装置の近位本体 5 5 2 が取り除かれる。この実施形態では、バルーンカテーテルは、膨張ポート 6 0 2 を備える開口装置 6 0 0 (遠位端で開いている) で置き換えられている。装置 6 0 0 は、特定領域に渦流体又は送達流体を作り出すために使用され得る。流体ライン 6 0 4 は、流体バレル 5 6 4 と膨張ポート 6 0 2 との間に連結され、独立した流体容器 (fluid bath) 6 0 6 とも連通している。流体ラインは、流体容器 6 0 6 に近接した第 1 の弁 6 0 8 と、装置 6 0 0 に隣接する第 2 の弁 6 1 0 と、を備えている。一実施形態において、第 1 の弁及び第 2 の弁は共に一方向弁である。ハンドルを強く握ってプランジャ 5 6 2 を近位側に押し進めることで、流体バレル 5 6 4 の中の流体は、流体ライン 6 0 4 を通り、第 2 の弁 6 1 0 を通って、開口装置 6 0 0 (渦発生バイス又はその他の流体送達装置) の中に押し込まれる。第 1 の一方向弁 6 0 8 は、流体が流体容器 6 0 6 の中に流出するのを防止する。プランジャ 5 6 2 を遠位方向に動かすことで、流体容器 6 0 6 から第 1 の一方向弁 6 0 8 を通って流体を引き出す。第 2 の一方向弁 6 1 0 は、装置 6 0 0 から空気、流体等が流体ラインの中に引き込まれるのを防止する。このシステムでは、プランジャを前後 (又は近位側及び遠位側) に動かすことによって、流体バレル 5 6 4 は「連続的に」流体容器 6 0 6 から充填され、装置 6 0 0 を介して空にされる。

【 0 0 7 1 】

流体送達システムの別の実施形態が図 9 D に示されている。この実施形態では、流体ライン 6 0 4 は開口装置 6 0 0 に連結されておらず、流体バレル 5 6 2 及び独立した流体容器 6 0 6 に連結されている。最初は、流体ライン 6 0 4 は、第 2 の一方向弁 6 1 0 に取り付けられており、装置 6 0 0 に取り付けられておらず、プランジャ 5 6 2 を遠位方向に動かすことによって、流体容器 6 0 6 から流体が引き出される。プランジャ 5 6 2 を近位方

10

20

30

40

50

向に押すことによって、第2の一方方向弁610を通して空気を除去することができる。このシステム内の全ての空気が除去された時点で、流体ライン604を第2の一方方向弁610から分離して、装置600に取り付ける。装置600に取り付けられると、プランジャ562を近位側に動かして、流体を装置の中に及び装置を通して送り出す。第2の一方方向弁610は、流体が流体容器606の中に流出するのを防止する。流体ラインを装置600から分離する必要性を取り除くために、第1の一方方向弁の代わりにT字型弁を使用することができることも想到されてきた。

【0072】

流体送達システムの更に別の実施形態が図9Eに示されており、可膨張性のバルーン622と膨張ポート624とを備えるバルーンカテーテル620に連結されている。図9Eに示されるように、流体ライン604は、第1の弁162と、第2の弁630と、第3の弁632とを有するT字型弁626に連結されている。流体バレル564を充填するために、プランジャ562を遠位側に動かして、流体を、流体容器606から第1の一方方向弁608を通して流体ライン604の中に引き出す。流体ライン604の中の空気を除去するために、T字型弁626の第1の弁628が開き、第2の弁630が閉じ、第3の弁632が開いて通気孔としての機能を果たす第2の一方方向弁610につながる。この構成により、プランジャ562を近位側に動かして、空気を流体ライン604の中に押し進め、第2の一方方向弁610を通して外に出す。システムの中の空気が除去されると、まず第2の弁630を開き、第3の弁632を閉じて、バルーン622を膨張させることができる。第1の弁628は開いたままである。この構成により、プランジャを近位側に動かして、流体を、T字型弁626を通してバルーンカテーテル620の中に押しこんで、バルーン622を膨張させる。プランジャ562を前後運動で（近位側及び遠位側に）動かすことにより、流体バレル654を流体で充填し、システムから空気を除去するためのその他の弁を備える他の構成に、このシステムをアレンジすることができる。

【0073】

ここで図10A～図10Eを参照すると、バルーン洞形成術装置の片手制御を可能にする、外科用ハンドツール700の代替実施形態が示されている。外科用ハンドツール700は、上記の外科用ハンドツールの近位本体に取ってかわる第1及び第2のレール702を備える。これらのレール702は、ABS、ナイロン、ポリウレタン、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、生体適合性材料で作製されてもよい。ハンドツール700の近位端でレール702を使用することで、ハンドツール700のプロファイルが低減し、ユーザーの人差し指及び親指がガイドワイヤ703前進させる自由度が広がる。バルーンカテーテル704はレール702に平行に位置決めされ、バルーンカテーテル704のバルーン膨張ポート706は、外科用ハンドツール700のバルーン駆動装置708によって固定される。具体的には、図10Aに示されるように、バルーン膨張ポート706は、バルーン駆動装置708の摩擦嵌めスロット709内に固定されている。別の実施形態では、図10Bに示されるように、バルーン膨張ポート706は、バルーン駆動装置708のラッチ711内に固定される。バルーン駆動装置708はレール702に沿ってバルーンカテーテル704を前進又は後退させ、これにより摩擦が比較的小さくなる。図10Aに示されるように、バルーン駆動装置708は、ユーザーの人差し指及び親指が把持してバルーンカテーテルを前進又は後退させることができるTバー710を備える。図10Bは、ユーザーが把持してバルーンカテーテル704を前進又は後退させるためのリング712を備えるバルーン駆動装置708の別の実施形態を示している。バルーン膨張ポート706は、バルーンカテーテル704のバルーンを膨張させるための膨張チューブを介して、好適な膨張装置（図示せず）に連結される。この実施形態では、バルーンカテーテル704は、ガイドワイヤ703の上を通して解剖学的構造の所望の領域内に導入される。

【0074】

外科用ハンドツール700はまた、ガイドワイヤ703を保持するためのループ716を有するワイヤ保持部材714を備える。また、レール702の近位端は、ワイヤ保持部

10

20

30

40

50

材 7 1 4 に取り付けられて、レール 7 0 2 が動く又はねじれるのを防止する。使用する際、ガイドワイヤ 7 0 3 は、ループ 7 1 6 を通り、ワイヤ傾斜面 7 1 8 の上を通過して、バルーンカテーテル 7 0 4 の中に送り込まれる。ガイドワイヤ 7 0 3 はハンドツール 7 0 0 のレール 7 0 2 の上方に位置決めされ、これによりユーザーが親指及び人差し指を使用してガイドカテーテルの後方のガイドワイヤ 7 0 3 を制御することができるようにする。ループ 7 1 6 はガイドワイヤ 7 0 3 が左右に横滑りするのを防止し、ワイヤ傾斜面 7 1 8 は、ガイドワイヤ 7 0 3 の位置を維持し、バルーンカテーテルが前進する間、ガイドワイヤ 7 0 3 を保持するために使用される。ガイドワイヤ 7 0 3 は、バルーンカテーテル 7 0 4 の側面にある開口部 7 2 0 を介してバルーンカテーテル 7 0 4 の中に入る。迅速交換カテーテルなどのこの種類のカテーテルは、当該技術分野において既知である。

10

【 0 0 7 5 】

レール 7 0 2 の遠位端は、ガイドカテーテル 7 2 4 を外科用ハンドツール 7 0 0 に取り付けることができる好適なハブ 7 2 2 に連結される。この実施形態では、ガイドカテーテル 7 2 4 は、P E E K、P e b a x、ナイロン、ポリイミド、A B S、P V C、ポリエチレン等を含むがこれらに限定されない、好適な生体適合性材料で作製された細長いチューブ状要素 7 2 6 を備える。チューブ状要素 7 2 6 の近位領域は、好適な生体適合性金属又はポリマーで作製されたハイポチューブで覆われてもよい。チューブ状要素 7 2 6 の近位端はハブ 7 2 2 に取り付けられる。ハブ 7 2 2 により、外科用ハンドツール 7 0 0 へのガイドカテーテル 7 2 4 の可逆的な取り付けが可能になる。チューブ状要素 7 2 6 の遠位端は、非外傷性先端部 7 2 8 を含んでもよい。特定の実施形態では、チューブ状要素 7 2 6 の遠位端は、湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含んでもよい。

20

【 0 0 7 6 】

図 1 0 A に示されるように、ハンドル 7 3 0 は、外科用ハンドツール 7 0 0 のレール 7 0 2 に取り付けられる。ハンドル 7 3 0 は、安定化させるために、好ましくはユーザーの第 4 指と第 5 指で握られる。装置を保持すると、安定化させるために、ユーザーの手のひらがハンドル 7 3 0 の後方部分に押し付けられるのが好ましい。図 1 0 C に示される一実施形態では、連結部材 7 3 2 はハンドル 7 3 0 に取り付けられており、連結部材 7 3 2 は展性がある、又はパネ要素を含む。手のひら支え (palm brace) 7 3 4 は、連結部材の他方の末端部に取り付けられて、ガイドワイヤ 7 0 3 又はバルーンカテーテル 7 0 4 を前進させる際に、外科用ハンドツール 7 0 0 をユーザーの手のひらに押し付けて支持するために使用される。ユーザーは連結部材 7 3 2 を、方位選択性に適応させるのに望ましい任意の位置又は形状に曲げる又は動かすことができる。この実施形態では、支え (brace) を保持することにより、ユーザーは、1 本又は 2 本の指をハンドル 7 3 0 の中に軽く置いて外科用ハンドツール 7 0 0 を保持することができる。連結部材 7 3 2 のパネ構造体は、副鼻洞をワイヤリングしている間に外科用ハンドツール 7 0 0 が受ける衝撃及び動きの一部を吸収するのを助ける。

30

【 0 0 7 7 】

図 1 0 A 又は図 1 0 C に示される外科用ハンドツール 7 0 0 は、ユーザーが装置を手のひらの中に保持し、好ましくは第 4 指及び第 5 指で装置のバランスを保ち、人差し指と親指でガイドワイヤ 7 0 3 を前進させるのを可能にする。このように、外科用ハンドツール 7 0 0 は、ガイドワイヤ 7 0 3 を制御するのに使用するのと同じ手で保持される。更に、ユーザーはガイドワイヤ 7 0 3 に直接アクセスするので、ガイドワイヤの前進及び操舵中に十分な触覚的感触が得られる。次に、親指でさかのぼってバルーン駆動装置 7 0 8 を前方に (遠位側に) 押すことによって、バルーンカテーテル 7 0 4 の前進が達成される。次に、人差し指と親指を使用してガイドワイヤ 7 0 3 を後退させることができ、バルーン駆動装置 7 0 8 を近位方向に引くことによってバルーンカテーテル 7 0 4 を後退させることができる。

40

【 0 0 7 8 】

外科用ハンドツール 7 0 0 の別の実施形態が図 1 0 D 及び図 1 0 E に示されている。この実施形態では、ガイドカテーテル 7 2 4 は、第 1 のフランジ 7 4 0 と第 2 のフランジ 7

50

４２とを有するガイドスナップ７３８の中にスナップ嵌めされたガイドアタッチメント７３６に取り付けられる。フランジ７４０及び７４２の距離は、ガイドアタッチメント７３６の直径よりも近接している。フランジ７４０及び７４２は、ガイドアタッチメント７３６をガイドスナップ７３８の中に入れるように曲がり、その後ガイドアタッチメント７３６を捕捉するように曲げ戻る。また、図１０Ｅに最も良く示されているように、フランジ７４０及び７４２の近位には、ガイドアタッチメント７３６の近位ディスク７４６を受け入れるための凹所が設けられている。この実施形態により、ガイドカテーテル７２４をよりしっかりと保持することができる。

【００７９】

図１０Ｅに示されるように、この実施形態のバルーン駆動装置７０８は、移動可能なハンドル７４８を備える。移動可能なハンドル７４８は、心棒７５０によってバルーン駆動装置７０８に取り付けられており、心棒７５０は、移動可能なハンドル７４８が一方の側から別の側まで揺動するのを可能にする。バルーン駆動装置７０８の上に位置付けられたバネピン７５２は、移動可能なハンドル７４８が一方の側から別の側まで動くときに、移動可能なハンドル７４８の上に位置付けられた穴７５４に嵌り込む。

【００８０】

また、図１０Ｄ及び図１０Ｅの両方に示されるように、この実施形態の外科用ハンドツール７００は、ハンドル７３０に取り付けられたワイヤ又はプラスチックで形成されたワイヤ傾斜面７５６を備える。この実施形態の第１及び第２のレール７０２はまた、互いに近づくように移動し、互いに接触する可能性もある。２本のレール７０２を互いに近付けることによって、バルーン駆動装置７０８が回転するのを防止し、外科用ハンドツール７００のプロファイルを低減させる。

【００８１】

ここで図１１を参照すると、バルーンカテーテル（図示せず）のバルーンを膨張させる目的で流体を送達するための前側流体送達システムを備える、外科用ハンドツール７８０の別の実施形態が示されている。この実施形態では、外科用ハンドツール７８０は、心棒７８８の上の外科用ハンドツール７８０の近位本体７８６の遠位端に取り付けられたマウント７８４に連結されるシリンジバレル７８２を備える。マウント７８４が心棒７８８の周りを回転すると、シリンジバレル７８２は、心棒７９２の上の近位本体７８６に取り付けられたプランジャ７９０に向かって上方に駆動される。プランジャ７９０が心棒７９２の周りを回転するとともに、心棒７９２もまた、近位本体７８６に形成されたスロット７９４に沿って摺動する。心棒７９２が遠位側に摺動すると、心棒７９２と７８８とは互いに近づくように動き、プランジャ７９０及びシリンジバレル７８２システムの機械的利益が増加するが、プランジャ７９０に沿って上昇するバレル７８２の動きである「スロー（throw）」は減少する。逆に、心棒７９２がスロット７９４に沿って近位側に摺動すると、心棒７９２及び７８８は離れるように動き、機械的利益が減少する一方で、スローは増加する。操作中、ユーザーはシリンジバレル７８２を時計と反対方向に回転させて、バレル７８２をプランジャ７９０に向けて動かし、バレル７８２の出口７９７に取り付けられた細長いチューブ７９６を通して流体をバレル７８２の外に押し出しすることができる。細長いチューブ７９６はまた、他方の末端部にあるバルーンカテーテルのバルーン膨張ポート７９８に取り付けられている。プランジャ７９０の下のシリンジバレル７８２の中には、シリンジが解除されたときにシステムを開始位置に戻すバネ（図示せず）が存在している。

【００８２】

ここで図１２Ａ及び図１２Ｂを参照すると、上記の外科用ハンドツール４００、４４０、４９０、５１０、５５０、７００又は７８０のいずれかと共に使用するための側装着（side-loaded）灌注カテーテル８２０が示されている。灌注カテーテル８２０は、ガイドワイヤへのアクセスのための側面切り欠き部又は窓８２２を備える。灌注カテーテル８２０の遠位部分８２４は、遠位端に側孔８２６を有する単ルーメンを備えてもよい。さらに、遠位部分の遠位端に配置される、放射線不透過性マーカー又は任意のその他の種類の

マーカなどのマーカ 8 2 8 が存在してもよい。マーカ 8 2 8 は、灌注カテテル 8 2 0 の遠位端の位置をユーザに知らせる。遠位部分 8 2 4 の長さは、約 2 . 5 4 c m から 1 0 . 1 6 c m まで (1 インチから 4 インチまで) 様々であり得る。

【 0 0 8 3 】

灌注カテテル 8 2 0 の遠位部分 8 2 4 の近位端には、ダブルルーメン押し出し成形体 (dual lumen extrusion) 8 3 0 が取り付けられる。図 1 2 B は、ガイドワイヤ用の第 1 の円形ルーメン 8 3 2 と、流体又は生理食塩水流動用の第 2 の三日月形ルーメン 8 3 4 とを含む、ダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 の断面図を示している。ダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 と遠位部分 8 2 4 との間の遷移部分において、灌注カテテル 8 2 0 は、ダブルルーメンから単ルーメンへと遷移する。ダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 の両方のルーメンは、遠位部分 8 2 4 の単ルーメンの中に開口しており、遠位部分の遠位端へのガイドワイヤアクセス及び流体流動を可能にしている。ダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 は、灌注カテテル 8 2 0 の近位端まで延在しており、少なくとも部分的に支持ハイポチューブ 8 3 6 で覆われている。ハイポチューブ 8 3 6 は、上記の外科用ハンドツールを通して円滑に前進するのを可能にするために、バルーンカテテル上のハイポチューブと同様であってもよい。図 1 2 A に示されるように、側面切り欠き部 8 2 2 は、支持ハイポチューブ 8 3 6 の壁を貫通し、ダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 の壁を貫通しており、その結果ガイドワイヤは、灌注カテテル 8 2 0 及び第 1 の円形ルーメン 8 3 2 の中に延びることができる。マーカバンド 8 3 8 はまた、遠位端がガイドカテテルを出たときをユーザに知らせるような距離だけ灌注カテテルの遠位端から離して、支持ハイポチューブ 8 3 6 の上に配置されてもよい。支持ハイポチューブ 8 3 6 の近位端には、シリンジを灌注カテテル 8 2 0 に連結して、カテテルを通して流体を勢いよく流すためのハブ 8 4 0 が存在している。この実施形態では、必要なポートは 1 つだけであり、任意の向きであり得る。

【 0 0 8 4 】

灌注カテテル 8 2 0 の別の実施形態では、流体が近位側に戻ってダブルルーメン押し出し成形体 8 3 0 の第 1 の円形ルーメン 8 3 2 の中に逆流するのを防止するために、遠位部分 8 2 4 の単ルーメンの内部にフラップ又は弁 (図示せず) が配置されてもよい。

【 0 0 8 5 】

ここで図 1 3 を参照すると、上記の外科用ハンドツール 4 0 0 、 4 4 0 、 4 9 0 、 5 1 0 、 5 5 0 、 7 0 0 又は 7 8 0 と共に使用するための側装着灌注カテテル 8 5 0 が示されている。一実施形態では、灌注カテテル 8 5 0 は、より多く流体を流動させるために、1 つのルーメンを備える。側面切り欠き部、窓、又は開チャネル 8 5 2 が灌注カテテル上に設けられる。灌注カテテル 8 5 0 の遠位部分 8 5 4 は、遠位端に側孔 8 5 6 を有する単ルーメンを備えてもよい。任意の数の側孔を遠位端に設けることができる。更に、遠位部分の遠位端に配置される、放射線不透過性マーカ又は任意のその他の種類のマーカなどのマーカ 8 5 8 が存在してもよい。遠位部分 8 5 4 の長さは、約 2 . 5 4 c m から 1 0 . 1 6 c m まで (1 インチから 4 インチまで) 様々であり得る。

【 0 0 8 6 】

灌注カテテル 8 5 0 の遠位部分 8 5 4 の近位端には、単ルーメン押し出し成形体 8 6 0 が取り付けられる。単ルーメン押し出し成形体 8 6 0 は、灌注カテテル 8 5 0 の近位端まで延在しており、少なくとも部分的に支持ハイポチューブ 8 6 6 で覆われる。ハイポチューブ 8 6 6 は、上記の外科用ハンドツールを通して円滑に前進するのを可能にするために、バルーンカテテル上のハイポチューブと同様であってもよい。図 1 3 に示されるように、側面切り欠き部 8 5 2 は、支持ハイポチューブ 8 6 6 の壁を貫通し、単ルーメン押し出し成形体 8 6 0 の壁を貫通しており、その結果ガイドワイヤは、灌注カテテル 8 5 0 の中に延びることができる。灌注シリンジ 8 6 8 はまた、切り欠き部 8 5 2 を通って灌注カテテル 8 5 0 の中に延びて、カテテルを通して流体を勢いよく流すことができる。マーカバンドはまた、遠位端がガイドカテテルを出るときをユーザに知らせるような距離だけ灌注カテテルの遠位端から離して、支持ハイポチューブ 8 6 6 の

上に配置されてもよい。支持ハイポチューブ 866 の近位端には、シリンジを灌注カテテル 820 に連結させて、カテテルを通して流体を勢いよく流すためのハブ 870 が存在する。この実施形態では、必要なポートは 1 つだけであり、任意の向きであることができる。別の実施形態では、遠位部分 854 の細長いチューブは、単ルーメン押し出し成形体又は支持ハイポチューブを有せずに、灌注カテテルの近位端まで延在していてもよい。この実施形態では、切り欠き部 852 は、細長いチューブを通してその近位端の近くに延びる。

【0087】

灌注カテテルの遠位部分は、図 12A 及び図 13 に示されるように独立した装置である代わりに、バルーンカテテルの遠位端の上に配置され得る。灌注遠位端 880 を有するバルーンカテテルが図 14A 及び図 14B に示されており、これにより医師は、拡張後にバルーンカテテルを取り外す必要なく副鼻洞を洗い流すことができる。バルーン灌注カテテル 880 は、上記の外科用ハンドツール 400、440、490、510、550、700 又は 780 のいずれかと共に使用するためのものである。側面切り欠き部、窓、又は開チャネル 882 がバルーン灌注カテテル 880 上に設けられている。遠位灌注部分 884 は、バルーンカテテル 885 の遠位端に取り付けられてもよく、図 14B に最も良く示されるように、側孔 886 を有する単ルーメンを備える。任意の数の側孔を遠位灌注部分 884 に設けることができる。更に、遠位灌注部分の遠位端に配置される、放射線不透過性マーカー又は任意のその他の種類のマーカーなどのマーカー 888 が存在してもよい。遠位灌注部分 884 の長さは、約 2.54 cm から 10.16 cm まで (1 インチから 4 インチまで) 様々であり得る。

【0088】

遠位灌注部分 884 の近位端には、膨張部材 889 を備えるバルーンカテテル 885 が取り付けられる。バルーンカテテル 885 は、第 1 の円形ルーメン及び第 2 の三日月形ルーメンを有し、図 12B に示されるのと同様の断面を有するダブルルーメンチューブ 890 を備える。この実施形態では、第 1 の円形ルーメンは、標的領域の中に流体を勢いよく流すためのガイドワイヤ及び/又はシリンジを収容することができる。第 2 の三日月形ルーメンは、膨張部材又はバルーン 889 を膨張させるための膨張ルーメンであり得る。ダブルルーメンチューブ 890 は、バルーン灌注カテテル 880 の近位端まで延在しており、ダブルルーメンチューブ 890 を少なくとも部分的に覆う支持ハイポチューブ 896 を更に備えてもよい。ハイポチューブ 896 は、上記の外科用ハンドツールを通して円滑に前進するのを可能にする。側面切り欠き部 882 は、支持ハイポチューブ 896 の壁を貫通し、ダブルルーメンチューブ 890 の壁を貫通しており、その結果ガイドワイヤは、バルーン灌注カテテル 880 の中に延びることができる。灌注シリンジ 898 はまた、切り欠き部 852 を通って灌注カテテル 850 の中に延びて、カテテルを通して流体を勢いよく流すことができる。灌注シリンジ 898 は、湾曲したスチールハイポチューブ又は可撓性のポリマー押し出し成形体を備えてもよい。灌注シリンジの外径は、バルーン灌注カテテル 880 の側面切り欠き部 882 内に嵌入するために十分小さくなくてはならない。また、灌注シリンジ 898 は、バルーン灌注カテテル 880 の内部ルーメンを切断する又は傷つけるのを避けるために、鈍い鈍頭遠位先端部 (図示せず) を備える。

【0089】

マーカーバンドはまた、遠位端がガイドカテテルを出るときをユーザーに知らせるような距離だけバルーン灌注カテテル 880 の遠位端から離して、支持ハイポチューブ 896 の上に配置されてもよい。また、第 2 のマーカーバンドは、膨張部材 889 がガイドカテテルを出るときを示すような距離だけバルーン灌注カテテルの遠位端から離して配置されてもよい。支持ハイポチューブ 896 の近位端には、シリンジをバルーン灌注カテテル 880 に連結して、カテテルを通して流体を勢いよく流すためのハブ 900 が存在する。

【0090】

10

20

30

40

50

操作中、ユーザーは、バルーン灌注カテーテル 880 をガイドワイヤに沿って副鼻洞内に挿入することができる。膨張部材 889 が副鼻洞を拡張するための適正な位置に入った時点で、バルーン灌注カテーテルの膨張部材 889 を膨張させる。拡張後、ガイドワイヤをバルーン灌注カテーテルから取り出すことができ、灌注シリンジ 898 を側面切り欠き部 882 の中に挿入することができる。灌注シリンジ 898 は遠位側に摺動してバルーン灌注カテーテル 880 の中に入り、その結果、その末端部がカテーテル 880 内のルーメンの閉部分内に存在する。バルーン灌注カテーテル 880 の中に適切に挿入された時点で、流体が遠位灌注部分 884 の側孔 886 から出るように、灌注シリンジ 898 を使用して生理食塩水などの流体がバルーン灌注カテーテルを介して注入され得る。

【0091】

更に別の実施形態では、灌注カテーテルは、バルーンカテーテルの側面切り欠き部を嵌合して通り抜け、バルーンカテーテルのワイヤルーメンの中に入るような寸法にできる。図 15A 及び図 15B は、バルーンカテーテル 910、及び拡張後に副鼻洞を洗い流すのに使用される灌注シリンジ 912 を示している。側面切り欠き部、窓、又は開チャネル 914 がバルーンカテーテル 910 上に設けられており、灌注シリンジ 912 を挿入するための開口部を提供している。灌注シリンジは、ハイポチューブ 916 の遠位端に多孔質バルーン 918 が装着された、湾曲したスチールハイポチューブ又は可撓性のポリマー押し出し成形体 916 を備えている。流体が灌注シリンジ 912 の中に注入されると、多孔質バルーン 918 は膨張して孔 919 を開き、次に流体が孔の外に流れ出る。流体からの圧力が除去されると、多孔質バルーン 918 は、バルーンカテーテル 910 から灌注シリンジ 912 を取り外すことができるようにしぼむ。

【0092】

図 15A に示されるように、バルーンカテーテル 910 は膨張部材 920 を備える。バルーンカテーテル 910 はまた、第 1 の円形ルーメン及び第 2 の三日月形ルーメンを有し、図 12B に示されるのと同様の断面を有するダブルルーメンチューブ 922 を備える。この実施形態では、第 1 の円形ルーメンは、副鼻洞の中に流体を勢いよく流すためのガイドワイヤ及び/又は灌注シリンジ 912 を収容することができる。第 2 の三日月形ルーメンは、膨張部材又はバルーン 920 を膨張させるための膨張ルーメンであることができる。ダブルルーメンチューブ 922 は、バルーンカテーテル 910 の近位端まで延在しており、ダブルルーメンチューブ 922 を少なくとも部分的に覆う支持ハイポチューブ 924 を更に備えてもよい。ハイポチューブ 924 は、上記の外科用ハンドツールを通して円滑に前進するのを可能にする。側面切り欠き部 914 は、支持ハイポチューブ 924 の壁を貫通し、ダブルルーメンチューブ 922 の壁を貫通しており、その結果ガイドワイヤ及び/又は灌注シリンジ 912 は、バルーンカテーテル 910 の中に延びることができる。灌注シリンジ 912 の外径は、バルーンカテーテル 910 の側面切り欠き部 914 内に嵌入できるほど小さくなくてはならない。また、灌注シリンジ 912 は、バルーン灌注カテーテル 910 の内部ルーメンを切断する又は傷つけるのを避けるために、鈍い鈍頭遠位先端部 926 を備える。

【0093】

上記の外科用ハンドツール 400、440、490、510、550、700 又は 780 は、それぞれ、解剖学的領域を拡張するのを目的として同じような方法で使用され得る。使用する際、外科用ハンドツールは、典型的には鼻孔を通して患者の頭部に導入されるが、代替実施形態では、犬歯窩穿刺などの別の開口部を通す。一実施形態では、最初に患者の鼻孔を通して内視鏡が挿入され、続いてガイドカテーテルが挿入される。他の実施形態では、内視鏡及びガイドカテーテルと一緒に挿入することができる。ガイドカテーテルの遠位先端部がアクセスされるべき解剖学的領域の近くに位置付けられて、内視鏡が標的とされる解剖学的領域を見ることができるよう、内視鏡及びガイドカテーテルを位置決めする。その後、ガイドワイヤの遠位先端部が標的とされる解剖学的領域に又はその近くに位置付けられるように、ガイドカテーテルを通してガイドワイヤを導入する。この工程の間、ガイドワイヤのトルク付与装置を使用し、解剖学的構造を通してガイドワイヤを操

10

20

30

40

50

縦することができる。一実施形態では、拡張させるべき副鼻腔口を横切るようにガイドワイヤを位置決めする。その後、摺動部又はバルーンカテーテル駆動装置を遠位方向に押すことによって、バルーンカテーテルを、ガイドワイヤの上を通して解剖学的構造の中に前進させる。バルーンカテーテルのバルーンが正しく位置決めされるとすぐに、バルーンカテーテルを使用して診断又は治療処置を行う。一実施形態では、バルーンカテーテルを使用して、副鼻腔口などの副鼻腔に通じる開口部を拡張する。処置が完了するとすぐに、内視鏡及び外科用ハンドツール 400、440、490、510、550、700又は780を、標的とされる解剖学的領域及び患者から除去する。

【0094】

図16は、上述したようなハンドツール400、440、490、510、550、700又は780を使用するための方法の一実施形態を例示している。第1の工程として、そのルーメンの中に配置されたバルーンカテーテルを有するガイドを、ハンドルを介して片手で保持する。次に、内部にバルーンカテーテルを有するガイドを、被験体である人間又は動物の中に前進させる。この前進は、鼻孔の中に、又は犬歯窩穿刺などの他の何らかのアクセス経路を通して上顎洞の中に、向かう。いくつかの実施形態では、この方法は、前進工程の前に、犬歯窩穿刺などの副鼻腔内に人工の開口部を形成することを含んでもよい。種々の実施形態では、同じ又は異なるアクセスルートを通して内視鏡を被験体内に前進させる前、前進させている間、又は前進させた後に、ガイド/カテーテルの組み合わせを前進させてもよい。

【0095】

ガイドが、その遠位端が副鼻腔口近くにある状態で被験体内の所望の位置に位置決めされると、いくつかの実施形態では、カテーテルのバルーンを鼻腔開口の中に位置決めするために、バルーンカテーテルをガイドの外へ前進させてもよい。いくつかの実施形態は、任意に、ガイドワイヤをガイドの外に前進させて、次にバルーンカテーテルを、ガイドワイヤの上を通してガイドの外に前進させる追加工程を有する。バルーンカテーテルのバルーンが、副鼻腔口の開口部に対して所望の位置に入ると、次に、バルーンを膨張させて開口部を拡張することができる。次に、ガイド及びバルーンカテーテルを被験体から除去することができる。

【0096】

種々の実施形態における上記方法に対して、数多くの変更を加えることが可能である。例えば、上記で詳しく説明されたように、いくつかの実施形態では、ガイド、バルーンカテーテル及び内視鏡が同時に被験体内に前進され得るように、内視鏡はハンドルに取り付けられてもよい。いくつかの実施形態では、別の方法として、ガイドだけがハンドルに結合され、バルーンカテーテルはガイド及びハンドルの中にあらかじめ組み込まれ、ガイドワイヤはバルーンカテーテルの中にあらかじめ組み込まれる。いくつかの実施形態では、点灯するガイドワイヤを使用してもよく、この場合、任意の好適な部分の処置の間、ガイドワイヤを照明することができる。この方法のいくつかの実施形態はまた、灌注カテーテルを副鼻腔内に前進させて、粘液及び/又は副鼻腔から出る他の物質を洗い流すのに使用する灌注処置を含んでもよい。このように、上記でより詳細に説明されたように、種々の代替実施形態において、本発明の方法は、多くの異なる工程及び変更を含んでもよい。

【0097】

上記実施形態の全てにおいて、使用されるガイドワイヤは、任意の従来のガイドワイヤであることができる。参照により本明細書に組み込まれる米国特許出願第11/522,497号に開示されている装置などの、照明ガイドワイヤ装置(illuminating guidewire device)を使用することもできる。照明ガイドワイヤ装置は、光源に連結され、照明する照明部分を遠位端に備える。患者内に設置された照明装置の遠位端部分の位置決めを視覚的に確認するために、照明ガイドワイヤ装置の照明を用いることができる。使用する際、照明装置の遠位端部分は、患者内に内部挿入されて、照明装置の遠位端部分から光を放出する。次に、医師は、照明装置の遠位端部分から放出される光によりもたらされる、患者の外部表面上に発生する透光を、観察することができ、患者の外部表面上で観察される

透光と、観察される透光の位置の下にある患者の内部位置とが関連付けられる。これにより照明装置の遠位端部分の位置決めを確認する。

【 0 0 9 8 】

副鼻洞形成術の装置及びシステム 2 0 0、2 5 0、3 0 0、3 7 0、4 0 0、4 4 0、4 9 0、5 1 0、5 5 0、7 0 0、7 8 0、8 2 0、8 5 0、8 8 0、9 1 0 及び 9 1 2 のいずれかを、すぐに使える状態にパッケージ化又はキット化することができる。この実施形態では、装置又はシステムは、医師が処置又は手術の直前に開ける単一パッケージの中に収められてもよい。特定の実施形態では、様々な種類のキットを種々の器具、例えば、直線状及び／又は曲線状ガイドカテーテルと共に包装することができる。このようにして、特定の処置のためのキット、例えば上顎洞で使用する又は前頭洞で使用するためのキットを準備することができる。例えば「完全な」及び「部分的な」キットなどであるがこれらに限定されない種々のキットを提供してもよい。一実施形態では、例えば、完全なキットは、ガイドカテーテルと、照明ガイドワイヤと、バルーンカテーテルと、一体型膨張装置とを含んでもよい。任意に、灌注カテーテル、予備の又は異なるガイドワイヤ、予備の又は異なるバルーンカテーテル及び／又は同様のものを含んでもよい。一実施形態において、部分的なキットは、ハンドル及び膨張装置と一体化されたバルーンカテーテルを含んでもよい。ガイドカテーテル、照明ガイドワイヤ、灌注カテーテル及び／又は同様のものを、独立したパケット等として提供してもよい。種々の代替実施形態において、本出願に記載の種々の装置及び要素の組み合わせを共にキット化することができることは言うまでもない。いくつかの実施形態では、キットはまた、回動プリズム内視鏡などの内視鏡を含んでもよい。このような回動プリズム内視鏡は、2 0 0 8 年 7 月 3 0 日出願の米国特許出願第 6 1 / 0 8 4 , 9 4 9 号、名称「Swing Prism Endoscope」に記載されており、当該特許の開示は参照により本明細書に組み込まれる。

【 0 0 9 9 】

装置はまた、一体化され、装置又はシステムがパッケージから取り出されるとすぐに使える状態にあるシステムの種々の装置と共にパッケージ化されてもよい。例えば、バルーンカテーテルをガイドカテーテル内に位置決めすることができる。また、特定の実施形態では、流体調製によって膨張装置が取り外されやすくなるのでなければ、膨張装置は、パッケージの中で予めバルーンカテーテルに取り付けられていてもよい。装置又はシステムと共にパッケージ化された内視鏡を含む実施形態では、吸引ルーメンもまたガイドカテーテルに取り付けることができ、流体ルーメンを内視鏡に取り付けることができる。更に、装置 2 0 0、2 5 0、4 0 0、4 4 0、4 9 0、5 1 0、5 5 0、7 0 0 及び 7 8 0 の近位本体にガイドカテーテルを連結することができる。バルーン洞形成術及び内視鏡一体化システム 3 0 0 及び 3 7 0 では、内視鏡をガイドカテーテルに予め取り付けすることができる。しかしながら、他の実施形態では、内視鏡は、装置又は一体化システムと共にパッケージ化されなくてもよい。これにより、医師は、処置又は手術中に使用する好ましい内視鏡を選択することが可能になる。

【 0 1 0 0 】

装置とシステムとを即時使用を目的としてパッケージ化することで、医師が装置及びシステム 2 0 0、2 5 0、3 0 0、3 7 0、4 0 0、4 4 0、4 9 0、5 1 0、5 5 0、7 0 0、7 8 0、8 2 0、8 5 0、8 8 0、9 1 0 及び 9 1 2 を準備、セットアップする時間が節約される。パッケージ化される前に装置及びシステムを滅菌することができ、手術に備えて洗浄する必要はない。医師は、キット化されたシステムを使用する前に、流体ルーメンをプラグで接続し、照明ケーブルを内視鏡に取り付けるだけでよいはずである。外科用ハンドツール 2 0 0、2 5 0、4 0 0、4 4 0、4 9 0、5 1 0、5 5 0、7 0 0 又は 7 8 0 を含むパッケージでは、キットに内視鏡がない場合には、医師は処置用の内視鏡を選択し、準備しなければならない場合もある。また、特定の実施形態では、キットにガイドワイヤを同梱することができ、更にはシステムの装置のバルーンカテーテル及びガイドカテーテル内にガイドワイヤを位置決めすることができる。しかしながら、他の実施形態では、ガイドワイヤはパッケージ化されたキットの中に含まれず、医師は好ましいガイ

ドワイヤを選択して処置を行ってもよい。

【 0 1 0 1 】

本明細書に開示される剛性又は可撓性の内視鏡は、0度～145の範囲の視界を有していてもよい。湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含む内視鏡の実施形態は、光ファイバーを融着する前に光ファイバーを湾曲させる又は曲げることによって製造されてもよい。光ファイバーは、例えば500～700セルシウス度の範囲の温度まで光ファイバーを加熱することにより、又は光ファイバーを互いに対して取り付けのための好適なエポキシ系接着剤を使用することによって、融着されてもよい。内視鏡は、角度又は曲率は大きいが曲率半径が小さい湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を可能にするために、被覆厚さの薄い光ファイバーを使用して作製されてもよい。内視鏡はまた、角度又は曲率は大きいが曲率半径が小さい湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を可能にするために、例えば3Mによって製造されるもののようなグラス/グラス/ポリマー（GGP）多モードファイバーを使用して作製されてもよい。例えば、90度以上の角度を取り囲む曲げ領域、湾曲領域又は傾斜領域を有する内視鏡の実施形態では、曲げ領域、湾曲領域又は傾斜領域の曲率半径は1.5cm以下であるのが好ましくあり得る。角度及び曲率は大きいが曲率半径は小さい湾曲領域、曲げ領域又は傾斜領域を含むこのような内視鏡は、ユーザーが上顎洞にアクセスできるようにするのに特に有用である。

10

【 0 1 0 2 】

本明細書の実施形態を主に低侵襲的処置と共に説明してきたが、これらは現行の開腹手術又は腹腔鏡手術の技術と共に有利に用いることができる。例えば、本明細書に開示の方法及び装置を、機能的内視鏡下副鼻腔手術（FESS）の1つ以上の技術と組み合わせて用いてもよい。FESSでは、執刀医は病変した又は肥厚した組織又は骨を除去し、副鼻腔の小孔を拡大して正常な副鼻洞の排水を回復させることができる。これは、典型的には、内視鏡視覚化を用いて全身麻酔下の患者に行われる。

20

【 0 1 0 3 】

FESSは、重度の副鼻洞に対するゴールドスタンダード治療であり続けているが、例えば処置に付随する手術後の痛み及び出血、患者のかなりのサブセットにおける症状の緩和の失敗、眼窩損傷、頭蓋内損傷、副鼻腔損傷等のいくつかの欠陥を有している。FESSの1つ以上の工程を置き換えることにより、従来のFESSに付随する欠陥を低減することができる。以下は、FESSと、本出願及び参照により本明細書に組み込まれた特許出願に開示されている処置との併用を含む例のいくつかの例である。

30

【 0 1 0 4 】

1. 1つの併用処置では、上顎洞は、鉤状突起（鉤状突起）を完全除去又は部分除去して又はせずに、バルーン拡張によって治療される。鉤状突起の完全又は部分除去は、医師が上顎洞を視覚化して上顎洞にアクセスするのを容易にする又は迅速にすることができる。

【 0 1 0 5 】

2. 別の併用処置では、上顎洞は、鼻甲介の除去を併用したバルーン拡張によって治療される。この併用処置中に、鼻甲介の一部又は全体、例えば中鼻甲介が除去されてもよい。鼻甲介の一部又は全体の除去することで、鉤状突起の内側領域内に器具のための更なる作業空間を提供する。これは、併用処置を簡易にする又は迅速にする可能性があり得る。

40

【 0 1 0 6 】

3. 別の併用処置では、蝶形骨洞開口部は、篩骨洞手術を併用したバルーン拡張によって治療される。篩骨洞手術の工程は、医師がガイドカテーテルを、中鼻道を通して蝶形骨洞開口部まで導入するのを可能にすることができる。これは、蝶形骨洞開口部に簡単にアクセスできるようにする可能性があり得る。

【 0 1 0 7 】

4. 別の併用処置では、前頭洞は、中鼻甲介切除術及び/又は篩骨洞手術を併用したバルーン拡張によって治療される。この併用処置は、一旦篩骨胞、鼻甲介等のような解剖学

50

的構造が除去される又は縮小されると、医師が前頭洞を見つける、可視化する、又は前頭洞にアクセスするのを容易にすることができる。

【0108】

5. 別の種類の併用処置では、複数の副鼻腔は、組織又は骨を除去せずに又は除去を最小限にした状態で、バルーン拡張によって治療される。次に、副鼻腔疾患を治療する標準的な技術が続く。このような併用処置の例には次が挙げられる。

【0109】

5A. 前頭洞、上顎洞又は蝶形骨洞をバルーン拡張によって治療する。また、鉤状突起を保存した状態で篩骨洞手術を行う。鉤状突起の存在は、鉤状突起の生来の機能を保存することができる。これはひいては、副鼻腔内の感染等のような合併症の発生を低下させることにつながり得る。

10

【0110】

5B. あらゆる副鼻腔は、篩骨洞手術、鼻中隔形成術、鼻甲介（例えば下鼻甲介、中鼻甲介等）整復術等を含むがこれらに限定されない第2の処置と組み合わせられたバルーン拡張によって治療され得る。

【0111】

6. 本明細書に開示される処置のいくつかは、可撓性のカテーテル又は剛性器具を用いた1つ以上の副鼻腔の灌注及び吸引と併用して行われてもよい。可撓性のカテーテルは、剛性器具がアクセスするのが困難な領域に到達するために特に有用である。このような領域は、前頭洞の外側面、上顎洞の下面又は内側面等内に位置付けられることができる。

20

【0112】

7. 本明細書に開示される処置のいくつかは、1つ以上のポリープの除去を更に含んでもよい。例えばカミソリを使うなどの標準的な技術によるポリープの除去を、種々の副鼻腔口のバルーン拡張と組み合わせることができる。1つ以上のポリープが除去されると、副鼻腔の1つ以上の小孔をバルーン拡張によって拡張することができる。

【0113】

8. 別の種類の併用処置では、既に実施された手術を修正するために、又は標準的な内視鏡下副鼻腔手術技術と併用して、1つ以上の副鼻腔口のバルーン拡張を行ってもよい。そのような処置の例には次が挙げられる。

【0114】

30

8A. 前頭陥凹上の癒痕形成の治療：この併用処置では、ガイドワイヤで前頭陥凹にアクセスする試みが行われる。次に、ガイドワイヤの上を通してバルーンカテーテルを通して癒痕化が原因で又は前頭洞口が小さすぎるのが原因で、ガイドワイヤが前頭洞口にアクセスできない場合は、外科器具、例えばキュレット又は探索器を使用して、癒痕組織若しくは癒着又は前頭洞口を開く又は穿刺することができる。このような癒痕組織又は癒着は、例えば感染、以前に施行された外科手術等に起因して引き起こされる可能性がある。したがって、前頭洞口をバルーン拡張によって拡張することができる。

【0115】

8B. 蝶形骨洞及び上顎洞近くの癒痕化を治療するために、上述の併用処置と同様の併用処置を行ってもよい。

40

【0116】

9. 別の種類の併用処置では、副鼻腔に通じる人工的に形成された開口部によって、1つ以上の副鼻腔、例えば上顎洞にアクセスしてもよい。その後、本明細書又は参照により本明細書に組み込まれる特許文献に開示されている診断又は治療処置を実施してもよい。人工的に形成された開口部を使用して、装置、例えばバルーンカテーテル、ガイドワイヤ、又は他の装置などの副鼻腔の自然孔を介した設置を、内視鏡的に可視化することができる。人工的に形成された開口部はまた、1つ以上の診断装置、治療装置又はアクセス装置を導入するために用いられてもよい。人工的に形成された開口部は、抗生物質溶液、抗炎症剤溶液等を含むがこれらに限定されない液体を導入するために用いられてもよい。人工的に形成された開口部は、ドリル装置、裁断装置、穿刺装置等を含むがこれらに限定され

50

ない好適な装置を使用して形成されてもよい。

【0117】

本発明のハイブリッド処置のいくつかの具体例が、図17～図20のフローチャートに示されている。

【0118】

図17は、解剖学的構造又は病理学的構造、例えば鉤状突起、鼻甲介、篩骨蜂巢壁、ポリープ等などを除去し又は実質的に改変し、拡張器（例えば、バルーンカテーテルのバルーン）を副鼻腔の開口部内に位置決めしてこの開口部を拡張させるために使用する方法における工程を示している。解剖学的構造又は病理学的構造の除去又は改変により、処置中又は手術後の診察及び経過観察中の、特定の解剖学的構造への見通しの良いアクセス及び/又は特定の解剖学的構造の視認性を提供することができる。

10

【0119】

図18は、バルーンカテーテルのバルーンなどの拡張器を副鼻腔の開口部内に位置決めし、これを使用してこの開口部を拡張し、かかる拡張の前又は後のいずれかに、副鼻腔の空洞を吸引する又は灌注する方法における工程を示している。通しルーメンを有するバルーンカテーテル又は他の拡張装置を使用して拡張工程を達成する場合には、流体又は陰圧を拡張カテーテルの通しルーメンに通すことによって、灌注及び/又は吸引工程を行ってもよい。又は、拡張工程中にガイドワイヤを洞腔内又は洞腔の近くに前進させてもよく、その後、かかるガイドワイヤの上を通して吸引及び/又は灌注装置を前進させ、当該装置を使用して吸引及び/又は灌注工程を行ってもよい。

20

【0120】

図19は、ルーメン、オリフィス、又は通路を遮る位置に瘢痕組織又は癒着組織が形成されており（例えば、副鼻腔の開口部を遮る瘢痕組織）、瘢痕組織又は癒着組織内に最初に孔通路を形成する方法における工程を示している。これは、針、探索器、プローブ、ガイドワイヤ、又は他のペネトレータをこの組織に押し通すことによって達成され得る。その後、拡張器（例えば、バルーンカテーテル）を孔通路の中に前進させ、これを使用して孔通路を拡張して、迷入瘢痕組織又は癒着組織が原因の閉塞を取り除く。

【0121】

図20は、拡張器（例えば、バルーンカテーテルのバルーン）を、副鼻腔の自然孔などの既存の副鼻腔の開口部（又は前もって外科的に修正された孔）の中に設置し、これを使用してその開口部を拡張する方法における工程を示している。また、鼻腔から又は顔の外表面を貫通させてのいずれかで、この副鼻腔内に独立した開口部を形成する（例えば、ボアホール、開洞術又は穿孔術）。これにより、洞腔の改善された通気及び/又は排液を提供することができる。任意に、2つの開口部を使用してその他の処置を行ってもよい。例えば、灌注溶液を、一方の開口部に通して他方から排出させることによって「貫流」灌注を行ってもよい。又は、開口部の一方を通して装置を挿入し、他方の開口部を遮るものがない状態にしておいてもよい。又は、医師は、既存の開口部を治療する間、又は洞腔の他の診断又は治療を行う間、新しく形成された開口部を介して（例えば、内視鏡を介して）視覚化してもよい。

30

【0122】

本発明の装置及び方法は、耳、鼻、及び咽喉内の副鼻腔口又は他の通路のアクセス、拡張、又は改変に関する。これらの装置及び方法は、単独で用いられてもよく、他の外科的治療又は非外科的治療と併せて用いられてもよく、この他の外科的治療又は非外科的治療には、その開示全体が参照により本明細書に明示的に組み込まれる2004年8月4日出願の同時係属の米国特許出願番号10/912,578、名称「Implantable Devices and Methods for Delivering Drugs and Other Substances to Treat Sinusitis and Other Disorders」に記載されているような、装置及び薬物又は他の物質の送達又は埋め込みが挙げられるが、これらに限定されない。

40

【0123】

50

本発明を特定の実施例又は実施形態に関して上記に述べたが、本発明の目的とする要旨及び範囲から逸脱することなくこれらの実施例及び実施形態に様々な追加、削除、修正及び変更を行うことが可能である。例えば、1つの実施形態又は実施例の任意の要素若しくは属性は、そうすることによってその実施形態又は実施例がその目的とする用途にそぐわないものとならないかぎりにおいて、別の実施形態又は実施例に取り入れるか、又は別の実施形態又は実施例とともに使用することが可能である。妥当な追加、削除、修正及び変更は全て、説明した実施例及び実施形態と同等であるとみなすものとし、以下の特許請求の範囲内に含まれるものとする。

【0124】

〔実施の態様〕

(1) 被験体である人間又は動物の副鼻腔口を拡張するための装置であって、
ハンドルと、

前記ハンドルと結合する近位端を有し、遠位端まで延びる細長いシャフトであって、ルーメンと、前記近位端と遠位端との間の長さの少なくとも一部分に沿って前記ルーメンから前記シャフトの外側表面まで延びる長手軸方向開口部と、を含む、細長いシャフトと、
前記シャフトルーメンの少なくとも一部分を通して配置されるガイドワイヤと、

非拡張形状と拡張形状とを有する拡張器であって、前記拡張器の少なくとも一部分が、前記ガイドワイヤの上で、前記シャフトルーメン内に、配置される、拡張器と、

前記シャフトに対して前記ガイドワイヤ及び/又は前記拡張器を前進させるために、前記シャフトの前記長手軸方向開口部を介して前記ガイドワイヤ又は前記拡張器の少なくとも一方と結合する摺動部材と、を備える、装置。

(2) 前記細長いシャフトの前記遠位端が、前記細長いシャフトと連結している細長いチューブ状要素を備える、実施態様1に記載の装置。

(3) 前記摺動部材が、前記ガイドワイヤ及び/又は前記拡張器を回転させるために、前記細長いシャフトに対して軸方向回転することが可能な、実施態様1に記載の装置。

(4) 前記シャフトの前記遠位端が、前記被験体の鼻の鼻孔を介して挿入可能である、実施態様1に記載の装置。

(5) 前記被験体の副鼻腔に孔を開けるための、前記シャフトの前記遠位端と結合する穿孔部材を更に備え、前記シャフトの前記遠位端が前記孔を介して挿入可能である、実施態様1に記載の装置。

(6) 前記細長いシャフトに取り付けられ、前記拡張器と流体連通する、流体リザーバを更に備える、実施態様1に記載の装置。

(7) 前記流体リザーバと結合するトリガを更に備え、前記トリガを作動させることで、前記流体リザーバ内の流体に、前記拡張器を前記拡張形状まで膨張させる、実施態様6に記載の装置。

(8) 被験体である人間又は動物の副鼻腔口にアクセスするための装置であって、
ハンドルと、

前記ハンドルと結合する近位端を有し、遠位端まで延びる細長いシャフトであって、前記近位端から前記遠位端までの少なくとも途中まで延びる長手軸方向ルーメン、を有する、細長いシャフトと、

前記ハンドル又は前記細長いシャフトの少なくとも一方と連結し、少なくとも1つの装置と結合して、前記シャフトの前記ルーメンを通して副鼻腔口内の少なくとも途中まで前記装置を前進させるように構成された、装置前進部材と、を備える、装置。

(9) 前記シャフトルーメンの少なくとも一部を通して延びるガイドワイヤを更に備え、前記装置前進部材が、前記ガイドワイヤと連結して、前記ルーメンを通り前記副鼻腔口を介して前記ガイドワイヤを前進させるように構成される、実施態様8に記載の装置。

(10) 前記シャフトルーメンの少なくとも一部を通して延びるバルーン拡張カテーテルを更に備え、前記装置前進部材が、前記バルーン拡張カテーテルと連結して、前記ルーメンを通り前記副鼻腔口内の少なくとも途中まで前記バルーン拡張カテーテルを前進させるように構成される、実施態様8に記載の装置。

10

20

30

40

50

【 0 1 2 5 】

(1 1) 前記装置前進部材が摺動部材を含む、実施態様 8 に記載の装置。

(1 2) 前記装置前進部材が、

前記装置を保持して前進させるように構成された 2 個のローラーと、

前記ローラーを動かすために前記 2 個のローラーと結合された作動装置と、を含む、実施態様 8 に記載の装置。

(1 3) 被験体である人間又は動物の耳、鼻、又は咽喉内の解剖学的構造を拡張するためのシステムであって、

内視鏡と、

前記内視鏡と着脱自在に結合する細長いチューブ状ガイドと、

前記細長いチューブ状ガイドと結合した前記内視鏡を片手で把持するために、前記内視鏡又は前記細長いチューブ状ガイドの少なくとも一方と結合するハンドルと、

前記細長いチューブ状ガイド内に摺動可能に配置され、前記細長いチューブ状ガイドを通過するための非拡張形状と、前記解剖学的構造を拡張するための拡張形状と、を有する拡張器と、を備える、システム。

(1 4) 前記内視鏡に取り付けられる第 1 のクリップと、

前記細長いチューブ状ガイドに取り付けられる第 2 のクリップと、

前記第 1 のクリップと第 2 のクリップとを連結するための連結部材と、を更に備える、実施態様 1 3 に記載のシステム。

(1 5) 一体に結合された前記内視鏡及び細長いチューブ状ガイドが、前記被験体の鼻の鼻孔内に入る寸法に設定される、実施態様 1 3 に記載のシステム。

(1 6) 一体に結合された前記内視鏡及び細長いチューブ状ガイドが、前記被験体の副鼻腔内に穿刺された孔の中に入る寸法に設定され、前記システムが、前記孔を形成するために前記内視鏡又は前記細長いチューブ状ガイドの少なくとも一方と結合する穿孔部材を更に備える、実施態様 1 3 に記載のシステム。

(1 7) 前記拡張器の少なくとも一部を通して延びるガイドワイヤルーメンを通して配置されるガイドワイヤを更に備える、実施態様 1 3 に記載のシステム。

(1 8) 前記ガイドワイヤを前記細長いチューブ状ガイドに対して前進させるために、前記細長いチューブ状ガイドと結合されたガイドワイヤ前進部材を更に備える、実施態様 1 7 に記載のシステム。

(1 9) 前記内視鏡と結合された内視鏡クリーナーを更に備え、前記内視鏡クリーナーが、

前記内視鏡の少なくとも一部の上に配置されるシースと、

前記シースを洗浄流体源と連結させるために前記シースと結合されたチューブと、を備える、実施態様 1 3 に記載のシステム。

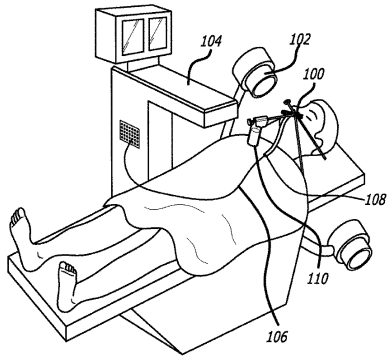
(2 0) 前記内視鏡が剛性の回動プリズム内視鏡を含む、実施態様 1 3 に記載のシステム。

10

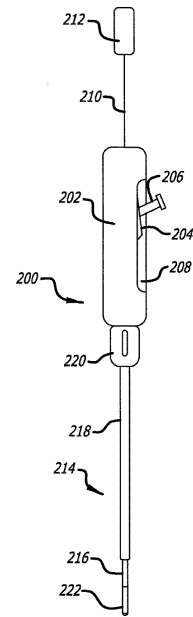
20

30

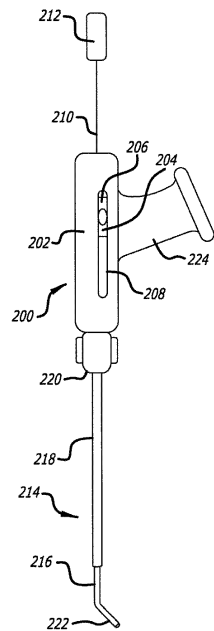
【図 1】



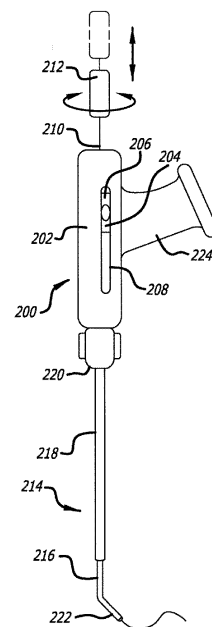
【図 2 A】



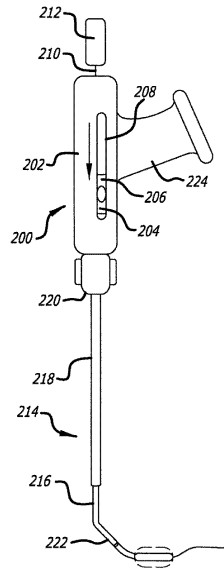
【図 2 B】



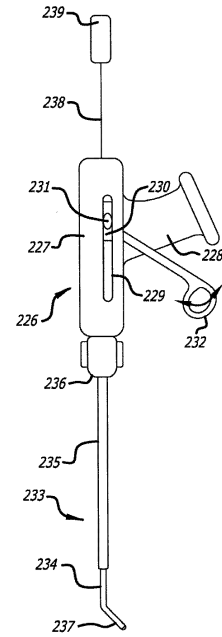
【図 2 C】



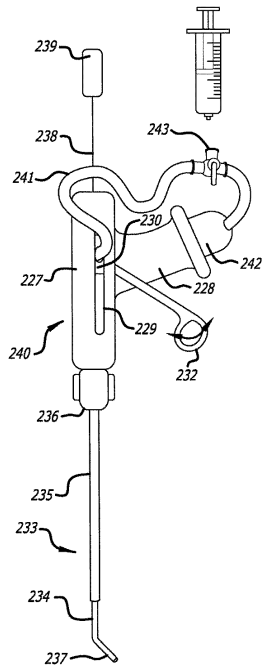
【図 2 D】



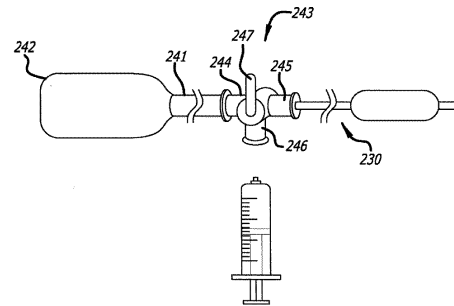
【図 2 E】



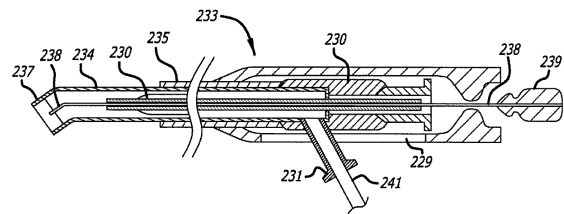
【図 2 F】



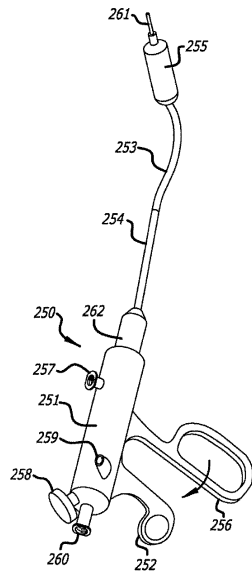
【図 2 G】



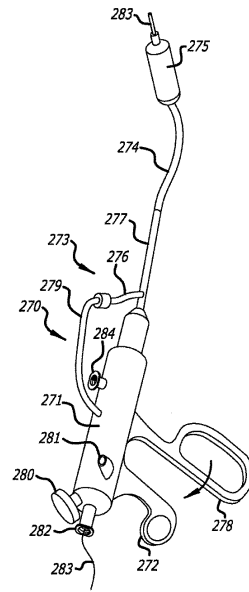
【図 2 H】



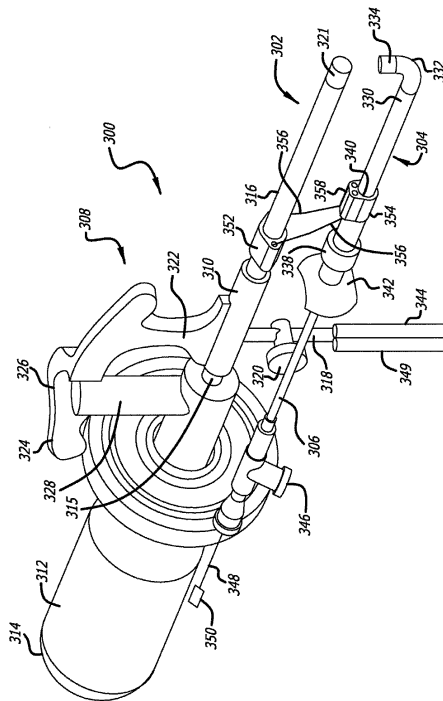
【図 3 A】



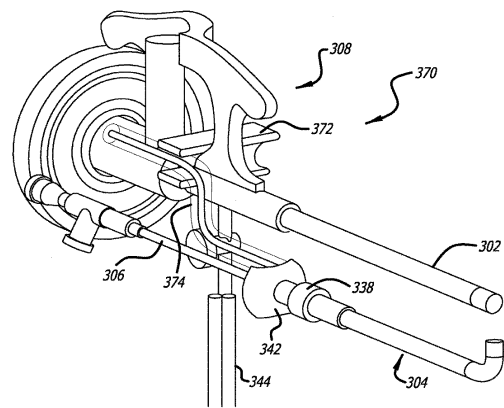
【図 3 B】



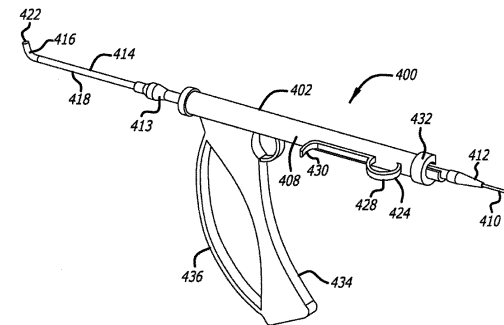
【図 4 A】



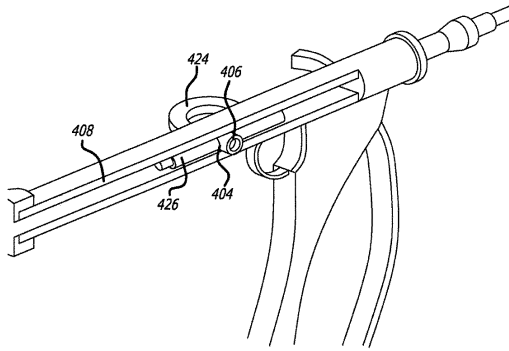
【図 4 B】



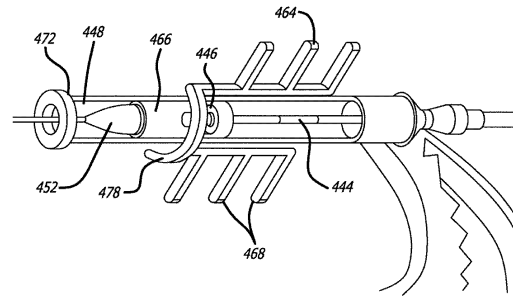
【図 5 A】



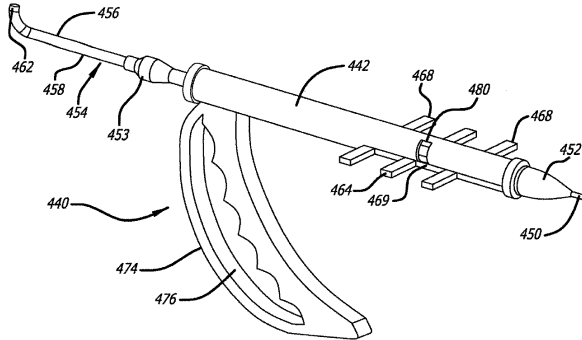
【図 5 B】



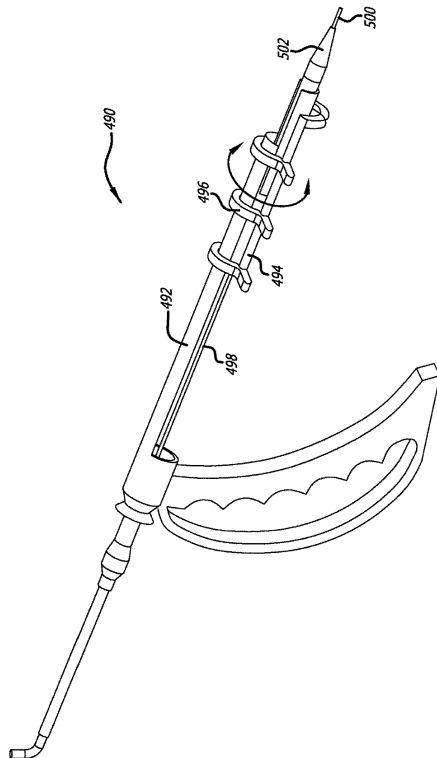
【図 6 B】



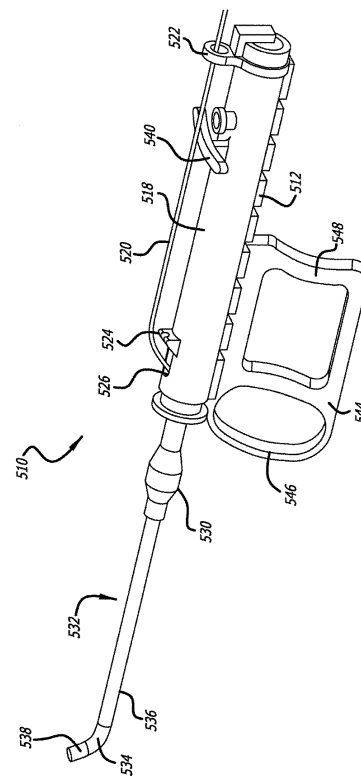
【図 6 A】



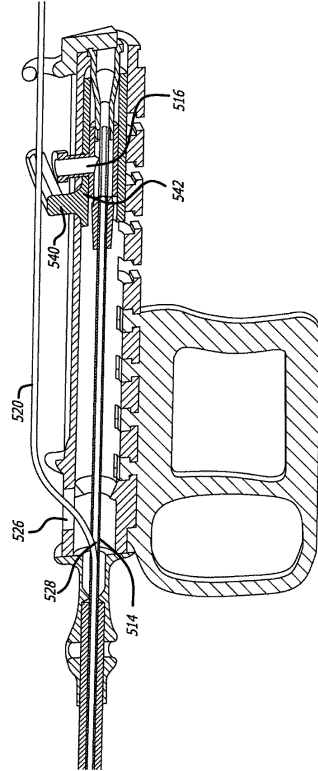
【図 7】



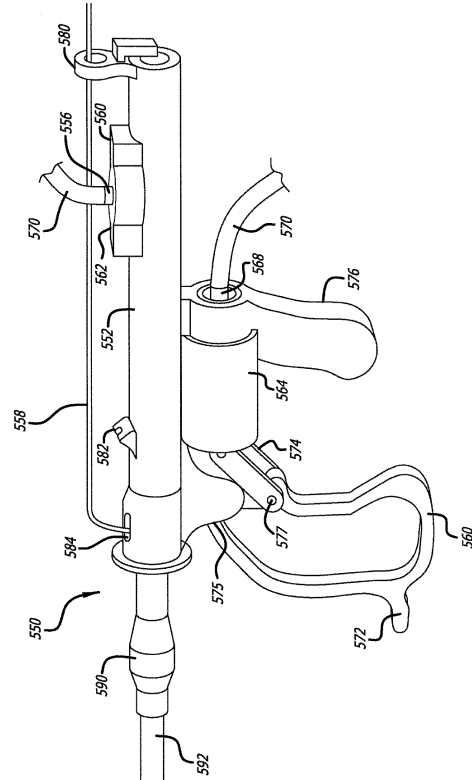
【図 8 A】



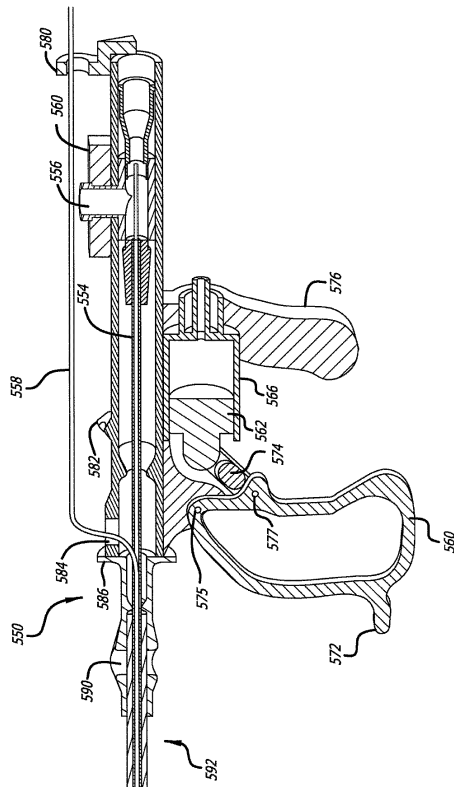
【図 8 B】



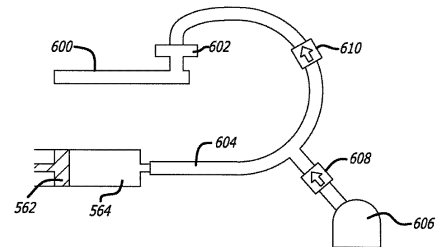
【図 9 A】



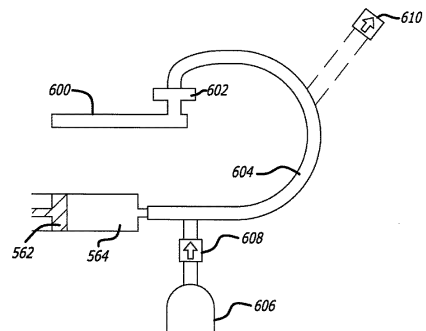
【図 9 B】



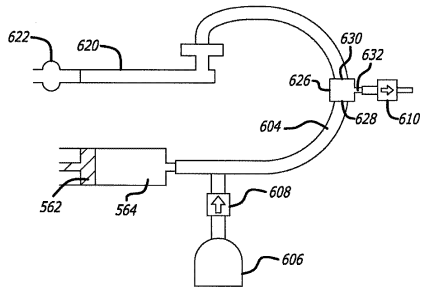
【図 9 C】



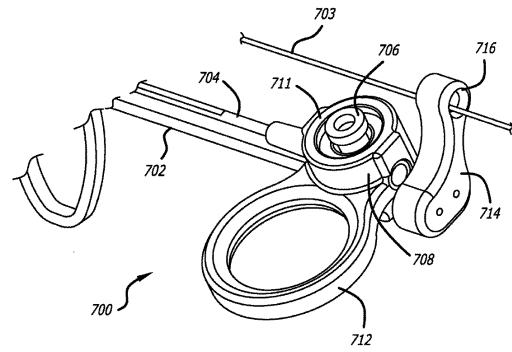
【図 9 D】



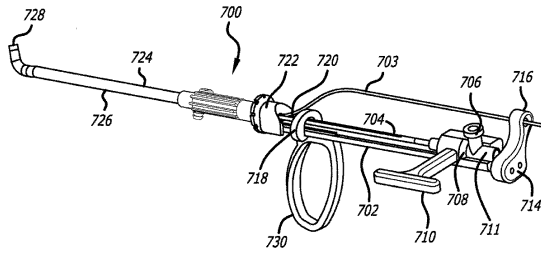
【図 9 E】



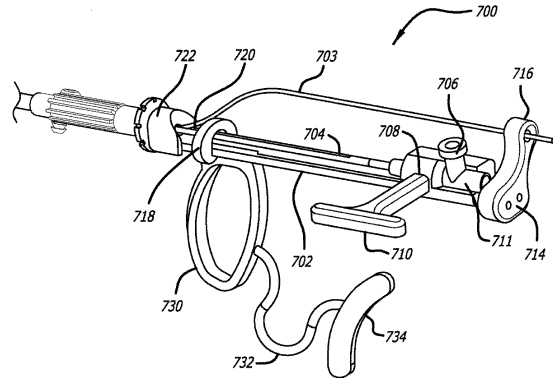
【図 10 B】



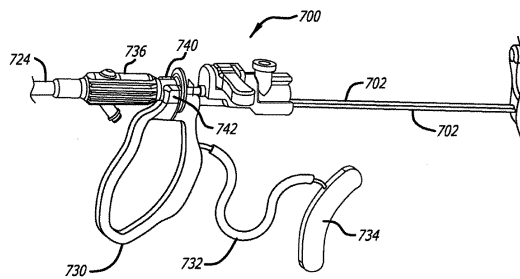
【図 10 A】



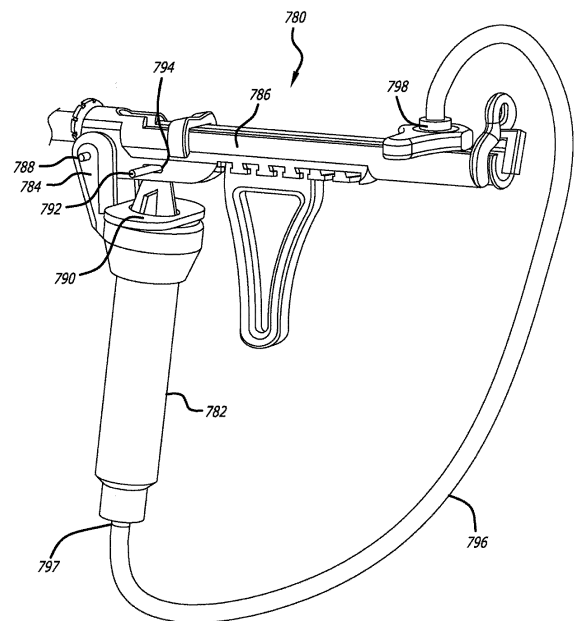
【図 10 C】



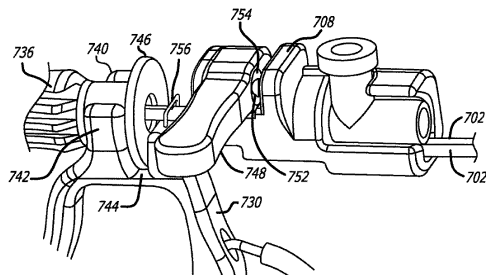
【図 10 D】



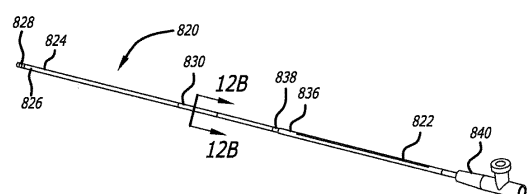
【図 11】



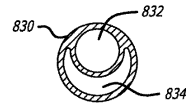
【図 10 E】



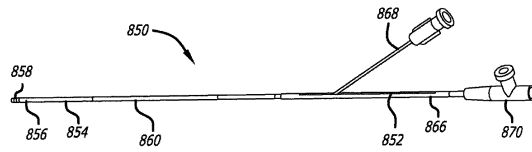
【図 12 A】



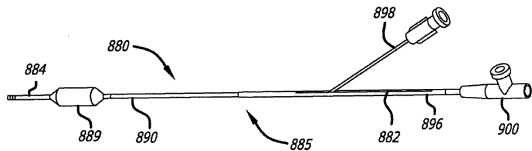
【図 12 B】



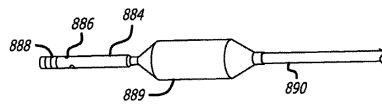
【図 13】



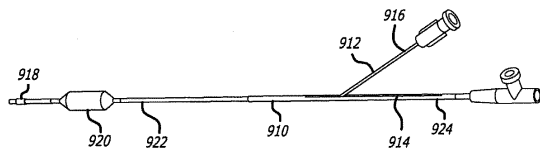
【図 14 A】



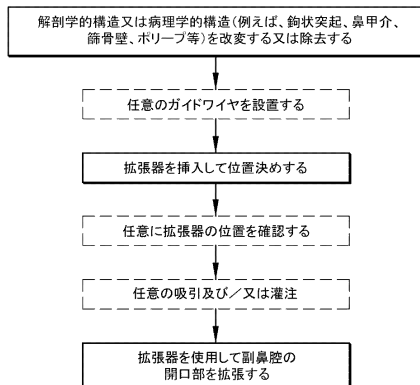
【図 14 B】



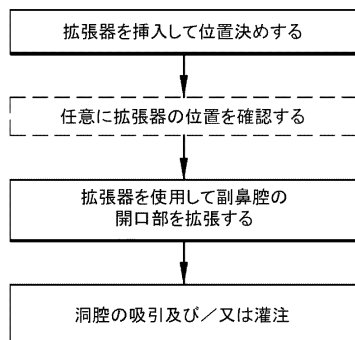
【図 15 A】



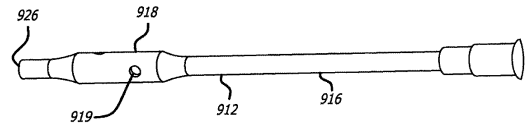
【図 17】



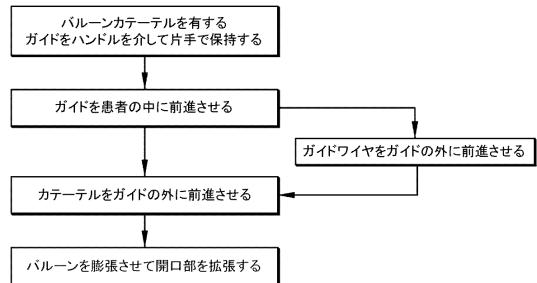
【図 18】



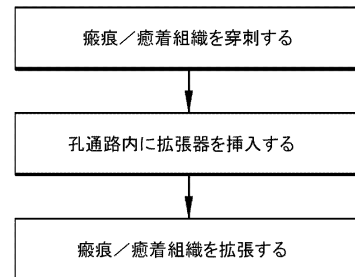
【図 15 B】



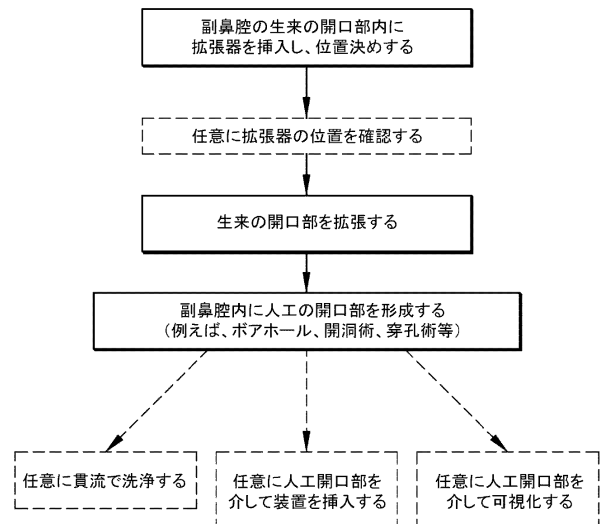
【図 16】



【図 19】



【図 20】



フロントページの続き

- (72)発明者 ゴールドファーブ・エリック
アメリカ合衆国、 9 4 0 0 2 カリフォルニア州、ベルモント、ハーバー・ブルバード 1 5 0
6
- (72)発明者 ボ・トム・タン
アメリカ合衆国、 9 4 0 4 3 カリフォルニア州、マウンテン・ビュー、セントラル・アベニュー
8 6 5
- (72)発明者 マコーワー・ジョシュア
アメリカ合衆国、 9 4 0 2 2 カリフォルニア州、ロス・アルトス、ユニバーシティ・アベニュー
6 6 1
- (72)発明者 ウッド・ロバート・エヌ
アメリカ合衆国、 2 8 5 1 2 ノースカロライナ州、インディアン・ビーチ、シー・アイル・ノー
ス・ドライブ 1 4 0
- (72)発明者 ハイザー・ロンダ・エム
アメリカ合衆国、 9 5 1 1 2 カリフォルニア州、サン・ホセ、ノース・シックスティーンズ・ス
トリート 6 7 6
- (72)発明者 ラーセン・クリストファー
アメリカ合衆国、 9 4 6 1 0 カリフォルニア州、オークランド、アリモ・アベニュー 6 8 6
- (72)発明者 ハルフェ・ダニエル・ティー
アメリカ合衆国、 9 5 0 5 4 カリフォルニア州、サンタ・クララ、フィッツパトリック・ウェイ
4 0 2 2

審査官 八木 敬太

(56)参考文献 米国特許出願公開第 2 0 0 8 / 0 0 9 7 1 5 4 (U S , A 1)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

A 6 1 B 1 7 / 2 4

A 6 1 B 1 / 0 0

A 6 1 M 2 5 / 0 0

专利名称(译)	用于治疗耳，鼻和咽喉疾病的方法和设备		
公开(公告)号	JP5837152B2	公开(公告)日	2015-12-24
申请号	JP2014147174	申请日	2014-07-17
[标]申请(专利权)人(译)	阿克拉伦特公司		
申请(专利权)人(译)	Akurarento公司		
当前申请(专利权)人(译)	Akurarento公司		
[标]发明人	ジェンキンストーマス ゴールドファープエリック ボトムタン マコーワージョシュア ウッドロバートエヌ ハイザーロンダエム ラーセンクリストファー ハルフェダニエルティー		
发明人	ジェンキンス・トーマス ゴールドファープ・エリック ボトム・タン マコーワー・ジョシュア ウッド・ロバート・エヌ ハイザー・ロンダ・エム ラーセン・クリストファー ハルフェ・ダニエル・ティー		
IPC分类号	A61B17/24 A61M25/10 A61M25/09 A61B1/00 A61F2/958		
CPC分类号	A61B1/0014 A61B1/126 A61B1/233 A61B17/24 A61B2017/00535 A61M25/09 A61M25/10185 A61M25/10186 A61M29/02 A61M2210/0618 A61M25/1018 A61B1/32 A61M25/0068 A61M25/10181 A61M2025/09116		
FI分类号	A61B17/24 A61M25/00.410.D A61M25/00.450.B A61B1/00.334.D A61B1/00.R A61B1/018.515 A61B1/12 A61M25/08.500 A61M25/09 A61M25/09.530		
F-TERM分类号	4C160/JJ35 4C160/MM03 4C160/MM06 4C161/AA11 4C161/AA12 4C161/AA13 4C161/DD01 4C161/GG15 4C161/HH56 4C161/HH57 4C167/AA02 4C167/AA07 4C167/AA55 4C167/BB02 4C167/BB28 4C167/FF01 4C167/HH08 4C267/AA02 4C267/AA07 4C267/AA55 4C267/BB02 4C267/BB28 4C267/FF01 4C267/HH08		
审查员(译)	八木凯塔		
优先权	12/561147 2009-09-16 US 61/098157 2008-09-18 US		
其他公开文献	JP2015037540A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

用于扩张人或动物对象的副鼻窦口的装置可以包括：手柄;细长轴，其具有与手柄联接并延伸至远端的近端;导丝，所述导丝布置成穿过所述轴腔的至少一部分;具有非扩展配置和扩展配置的扩张器;以及滑动构件，其通过所述轴的纵向开口与所述导丝或所述扩张器中的至少一个连接，以使所述导丝和/或所述扩张器相对于所述轴前进。

(51) Int. Cl.			F 1		
A 6 1 B	17/24	(2006. 01)	A 6 1 B	17/24	
A 6 1 M	25/10	(2013. 01)	A 6 1 M	25/00	4 1 O D
A 6 1 M	25/09	(2006. 01)	A 6 1 M	25/00	4 5 O B
A 6 1 B	1/00	(2006. 01)	A 6 1 B	1/00	3 3 4 D

請求項の数 9 (全 42 頁)

(21) 出願番号	特願2014-147174 (P2014-147174)	(73) 特許権者	506353574
(22) 出願日	平成26年7月17日 (2014. 7. 17)		アクラレント インコーポレイテッド
(62) 分割の表示	特願2011-527942 (P2011-527942) の分割		アメリカ合衆国 9 4 0 2 5 カリフォル ニア州 メンロー パーク オプライン ドライブ 1 5 2 5ービー
原出願日	平成21年9月16日 (2009. 9. 16)	(74) 代理人	100088605
(65) 公開番号	特開2015-37540 (P2015-37540A)		弁理士 加藤 公延
(43) 公開日	平成27年2月26日 (2015. 2. 26)	(74) 代理人	100130384
審査請求日	平成26年7月17日 (2014. 7. 17)		弁理士 大島 孝文
(31) 優先権主張番号	12/561, 147	(72) 発明者	ジェンキンス・トーマス
(32) 優先日	平成21年9月16日 (2009. 9. 16)		アメリカ合衆国、9 4 6 1 0 カリフォル ニア州、オークランド、ミラ・ピスタ・ア ベニュー 5 7 1
(33) 優先権主張国	米国 (US)		
(31) 優先権主張番号	61/098, 157		
(32) 優先日	平成20年9月18日 (2008. 9. 18)		
(33) 優先権主張国	米国 (US)		

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 耳、鼻、及び咽喉の疾患を治療するための方法及び装置